DE/A/CH BEDIENUNGSANLEITUNG · GB/IE/NI INSTRUCTION MANUAL · NL GEBRUIKSAANWIJZING
FR/BE/CH NOTICE D'UTILISATION · IT/CH ISTRUZIONI D'USO · ES INSTRUCCIONES DE MANEJO

age
14+



GYROSCOPE TECHNOLOGY

WICHTIG · IMPORTANT · BELANGRIJK · IMPORTANT · IMPORTANTE · IMPORTANTE

Um eine Beschädigung des Quadrocopters sowie Verletzungen der spielenden Personen zu vermeiden, bitte diese Hinweise vor dem Fliegen sorgfältig durchlesen! Bedienungsanleitung sicher zum Nachschlagen aufbewahren. Geeignet für Piloten ab 14 Jahren. **Die Bedienungsanleitung können Sie mit dem nebenstehenden QR-Code auch als PDF herunterladen.**

To prevent damage to the helicopter as well as injury to persons playing with the quadrocopter please read these instructions carefully before flying! Store this Instruction Manual in a safe place for future reference. Suitable for pilots minimum 14 years of age. **Download the user manual in English by using the QR code on the right.**

Om te voorkomen dat de quadrocopter wordt beschadigd en spelende personen letsel oplopen, moeten deze aanwijzingen van tevoren zorgvuldig worden doorgelezen. Bewaar deze gebruiksaanwijzing goed en zo dat u steeds snel iets kunt opzoeken. Geschikt voor piloten vanaf 14 jaar. **Download de gebruikershandleiding in het Nederlands via de QR-code aan de rechterkant.**

Pour éviter d'endommager le quadricoptère ou de blesser les joueurs, veuillez lire attentivement ces instructions avant de commencer à voler ! Bien conserver la notice d'utilisation pour toute consultation ultérieure. Convient aux pilotes âgés de plus de 14 ans. **Téléchargez le manuel d'utilisation en français en utilisant le code QR situé à droite.**

Per evitare di danneggiare al quadricoptero o che le persone che vi giocano possano ferirsi, vi preghiamo di leggere attentamente le presenti indicazioni prima di volare! Conservare le istruzioni in luogo sicuro e a portata di mano per la consultazione. Adatto per piloti di età non inferiore a 14 anni. **Scarica il manuale utente per la tua lingua utilizzando il codice QR riportato di seguito.**

Para evitar daños al cuadricóptero y lesiones a quienes juegan, lea atentamente estas instrucciones antes de volar. Guarde las instrucciones de funcionamiento en un lugar seguro para consultarlas en el futuro. Apto para pilotos mayores de 14 años. **Descargue el manual de usuario en español mediante el código QR de la derecha.**

2.4 GHz

Frequenzband
Frequency band
Frequentieband
Bandes de fréquences
Banda di frequenza
Banda de frecuencia

2.440 - 2.468 MHz

Abgestrahlte Sendeleistung · Radio-frequency power · Radiofrequent vermogen
Puissance de radiofréquence · Potenza a radiofrequenza trasmessa · Potencia de radiofrecuencia transmitida

10 mW Max

AUTEC® AG
toys and more
www.cartronic.eu

AUTEC AG
Daimlerstraße 61
D-90441 Nürnberg
Tel.: +49 911 9 66 10 - 0
Fax: +49 911 9 66 10 60
E-Mail: service@cartronic.de

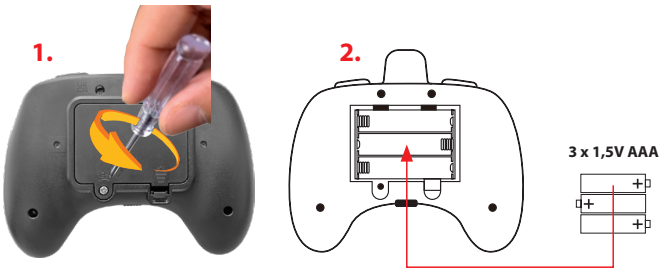
08.2024 - 41960- ob

DE / A / CH

1 OFF/ON Schiebeschalter
2 Steuerhebel Flughöhe und Drehung rechts / links
3 Steuerhebel vorwärts, rückwärts, links, rechts
4 Headless Modus
5 Hinderniserkennung Ein / Aus
6 Start / Landung / Not-Stopp
7 360° Kreisflug Funktion
8 Salto Funktion
9 Einstellung Geschwindigkeit
10 Trimmung bei Drehung nach rechts
11 Trimmung bei Drehung nach links
12 Trimmung bei Drift nach hinten
13 Trimmung bei Drift nach vorne
14 Trimmung bei Drift nach links
15 Trimmung bei Drift nach rechts



❶ Batterien einlegen

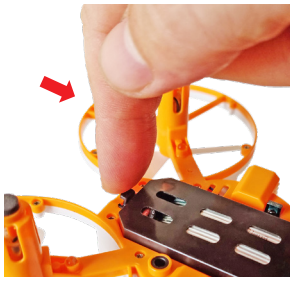


1. Die Schraube des Batteriefachs auf der Rückseite der Fernbedienung lösen und das Batteriefach öffnen.
2. Drei 1,5 V AAA Batterien (nicht enthalten) in der richtigen Orientierung einlegen. Das Batteriefach schließen und die Schraube festdrehen.

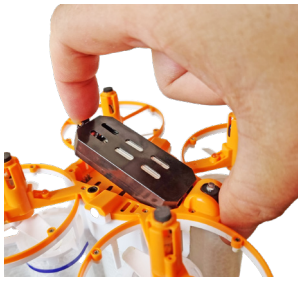
❷ Akku laden

Vor Entnahme des Akkus sicherstellen, dass Quadrocopter und Fernbedienung auf **OFF** geschaltet sind.

1.

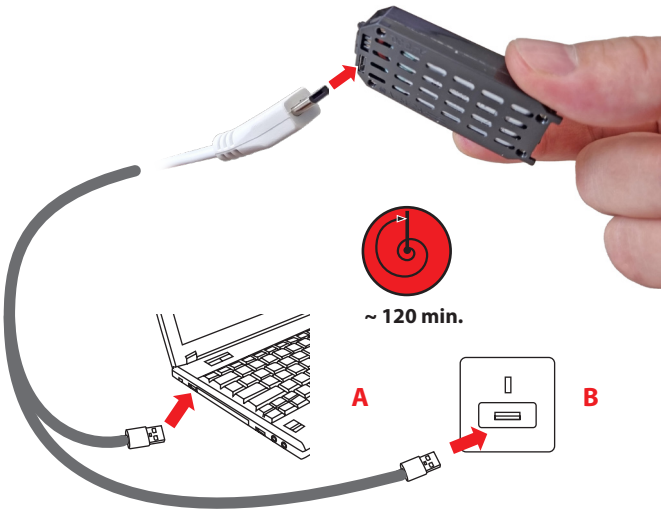


2.



Der Akku befindet sich in der Bodenfläche des Quadrocopters. Nach Drücken des Entriegelungshakens **(1.)** den Akku aus dem Quadrocopter entnehmen **(2.)**.





Vor Erstinbetriebnahme den Quadrocopter-Akku laden. Nach einer Ladezeit von ca. **120 Min.** kann der Quadrocopter ca. **5-6 Min.** fliegen.

Laden Sie den Akku entweder über einen PC oder ein USB Netzteil:

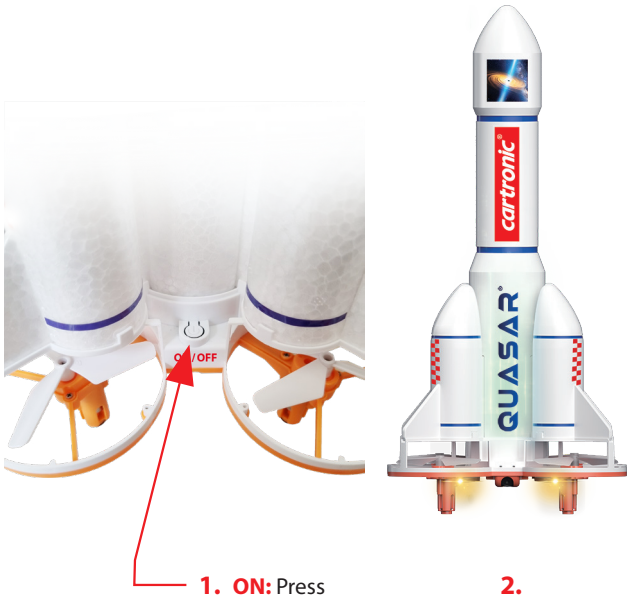
1. Schließen Sie das USB Kabel an der USB Buchse des Akkus und an der USB Buchse des PCs **(A)** an bzw. des USB Netzteils **(B)** an.
2. Die Leuchtdiode im Akkuteil leuchtet während des Ladevorgangs rot. Sie erlöscht, sobald der Ladevorgang abgeschlossen ist.

1. 2.



Den Akkublock wieder in das Akkufach einschieben (**1.**) und den Entriegelungshaken einrasten lassen (**2.**).

❸ Inbetriebnahme



1. Zum Einschalten den On-/Off-Schalter am Quadrocopter drücken bis die Lichter am und im Quadrocopter blinken.
2. Den Quadrocopter so vor sich auf einen flachen Boden setzen, dass der On-/Off-Schalter zum Körper hin zeigt.

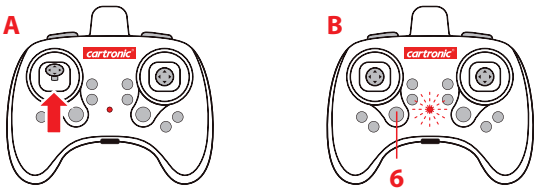


Steuerung einschalten ⏻ (**1.**). Die rote Kontroll-LED der Fernbedienung blinkt. Durch Bewegen des linken Steuerhebels ganz nach oben (**2.**) und ganz nach unten die Bindung zwischen Steuerung und Quadrocopter herstellen (**3.**). Es ertönt ein 2-faches akustisches Signal.

Die Lichter am Quadrocopter und die Kontroll-LED der Fernbedienung leuchten nun dauerhaft. Der Quadrocopter ist flugbereit.

Bei Fehlfunktionen Batterie- und Akkuladung prüfen.

❹ Leerlaufmodus / Automatischer Start



A. Leerlaufmodus: Den linken Steuerhebel **2** nach oben drücken und wieder loslassen. Die Rotorblätter des Quadrocopters drehen sich, aber er hebt nicht ab. Nach 9–10 Sekunden Inaktivität stoppen die Rotorblätter.

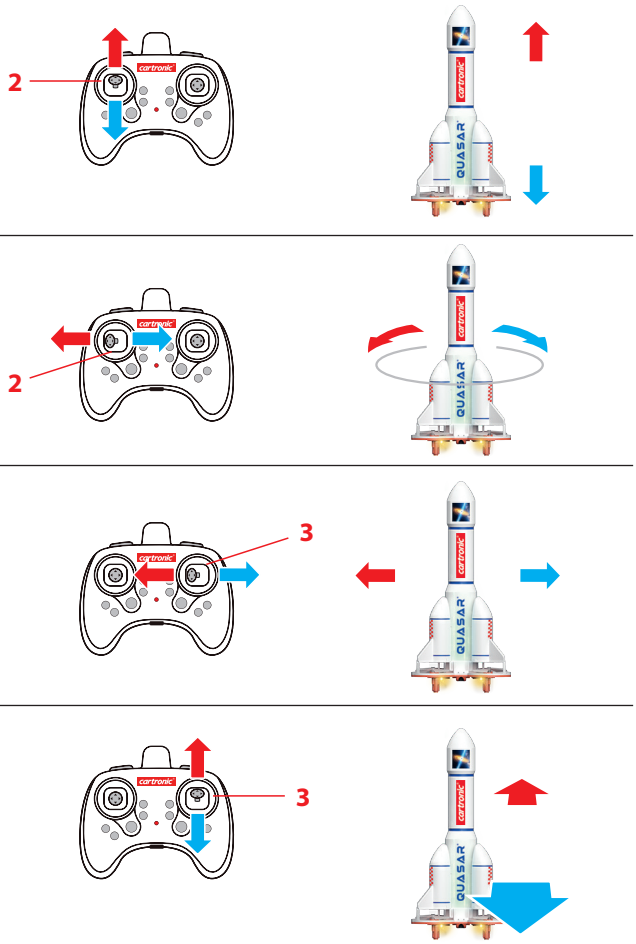
B. Durch Drücken der Starttaste **6** beginnen die Rotorblätter des Quadrocopters sich zu drehen und er fliegt automatisch auf eine Höhe von ca. 1,5 Meter.

❺ Kalibrierung



Wenn der Quadrocopter nach dem Abheben nicht senkrecht aufsteigt, kann dies korrigiert werden, indem der linke und rechte Steuerhebel gleichzeitig in die jeweilige untere äußere Ecke gezogen werden. Die Fernbedienung gibt ein akustisches Signal, die Kontrollleuchten blinken erst schnell und leuchten dann dauerhaft. Die Kalibrierung ist abgeschlossen.

❻ Steuerung des Quadrocopters



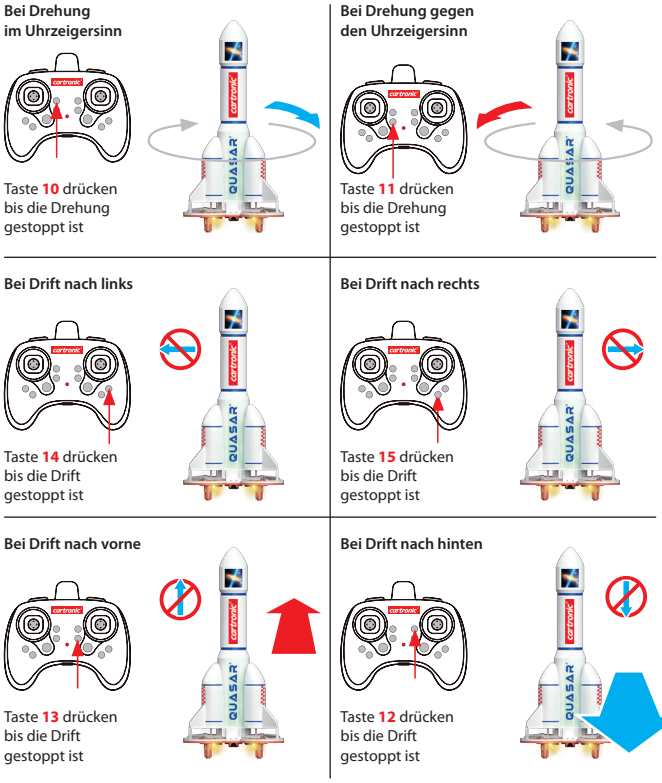
DE / A / CH

7 Headless Modus / Rückkehrfunktion

Durch **kurzes** Betätigen der Taste **4** geht der Quadrocopter in den Headless Modus. Dabei ertönt von der Fernbedienung ein akustisches Signal und die Lichter des Quadrocopters blinken.

Im Headless Modus reagiert der Quadrocopter auf die Steuerbefehle **aus Sicht des Piloten** immer in die Richtung wie die Steuerknüppel bewegt werden, unabhängig davon wie der Quadrocopter vorher in der Horizontalen gedreht wurde. Dies hilft dem Flugneuling beim Manövrieren, wenn er/sie die Orientierung des Quadrocopters im Raum nicht mehr richtig erkennt. Erneutes **kurzes** Drücken der Taste **4** stoppt den Headless Modus.

8 Feineinstellung / Trimmung



Sobald der Quadrocopter bei der Feineinstellung aus einer abweichenden Position erfolgreich in die senkrechte Lage gebracht wurde, ertönt ein langes ajustisches Signal.

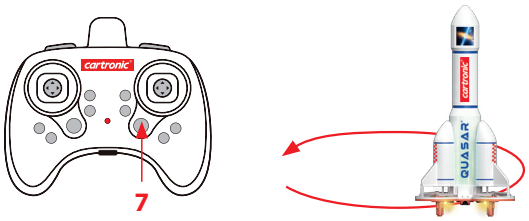
9 Geschwindigkeitseinstellung

Beim Abheben des Quadrocopters befindet sich dieser standardmäßig im Niedriggeschwindigkeitsmodus (3-Gang-Umschaltung). Durch leichtes Drücken der Taste **9** ertönt zunächst ein 1-faches akustisches Signal für den Niedriggeschwindigkeitsmodus, dann ein 2-faches Signal für den Mittelgeschwindigkeitsmodus und ein 3-faches für den Hochgeschwindigkeitsmodus.

10 Not-Stopp Funktion

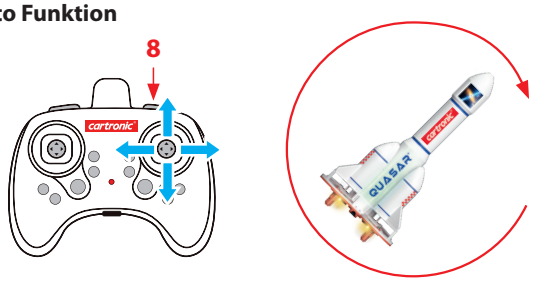
Im Notfall während des Fluges drücken Sie lange auf die Not-Aus-Taste **6**, um die Drohne anzuhalten und mögliche Gefahren zu vermeiden.

11 360° Kreisflug Funktion



Um den Quadrocopter automatisiert einen horizontalen Kreis in aufrechter Fluglage fliegen zu lassen ohne die Steuerhebel zu benutzen, die Kreisflug-Taste **7** gedrückt halten und den rechten Steuerhebel **3** in die gewünschte Richtung, in die Kreisbewegung stattfinden soll, schieben. Der Quadrocopter vollführt dann in diese Richtung eine 360° Kreisflugbahn.

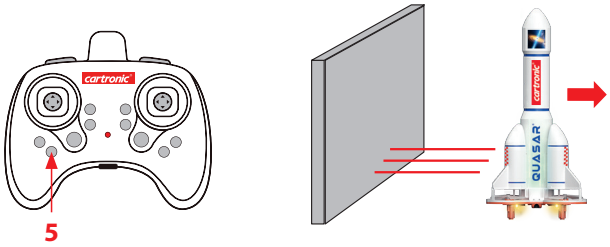
12 Salto Funktion



Ab einer Flughöhe von mehr als 3 Metern kann die Salto-Taste **8** gedrückt und der rechte Steuerhebel **3** in die gewünschte Richtung, in der der Salto stattfinden soll, bewegt werden. Der Quadrocopter vollführt dann in diese Richtung eine 360° Rotation.

Hinweis: Wenn der Akku vollständig geladen ist, hat er die beste Salto-Leistung. Ist der Akku schwach, wird die 360°-Salto-Funktion automatisch deaktiviert.

13 Modus zur Hindernisvermeidung



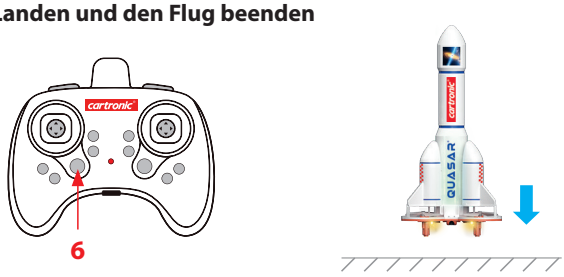
Um in den Modus zur Hindernisvermeidung zu wechseln, die Taste **5** drücken. Erneut drücken, um den Modus zu beenden. Hindernisse werden auf 2 Seiten vermieden und der Quadrocopter weicht in die entgegengesetzte Richtung des Hindernisses zurück.

Es wird empfohlen, die Funktion zur Hindernisvermeidung für den Einsatz in Innenräumen mit einer offenen Fläche von 6 x 6 Metern oder mehr einzuschalten. Wenn der Quadrocopter in den Hindernisvermeidungs-Modus wechselt, ist die Standardgeschwindigkeit niedrig.

14 Schutz vor Tiefenentladung des Akkus beim Flug

Wenn während des Flugs das LED Licht langsam blinkt und die Fernbedienung ein akustisches Signal abgibt, bedeutet dies, dass der Akku einen niedrigen Ladezustand erreicht hat. Es wird empfohlen, zurückzufliegen und den Flug zu beenden.

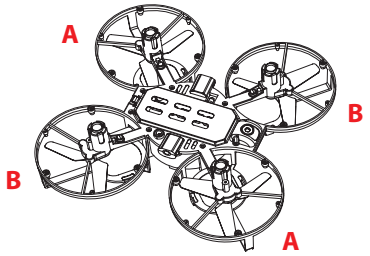
15 Landen und den Flug beenden

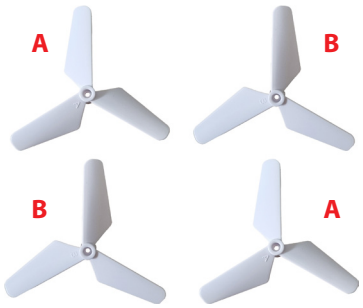


Um den Flug zu beenden die Taste **6** „Start/Landung“ drücken. Die Drohne landet langsam. Während der Landung kann die Drohne mit dem Gashebel und dem Richtungshebel zum Landepunkt gesteuert werden. Nach der Landung stoppen die Rotorblätter.

Anschließend erst den Quadrocopter und dann die Fernbedienung ausschalten. Es ist empfehlenswert, den Akku vor dem nächsten Flug vollständig aufzuladen.

16 Wechsel der Rotorblätter





Wenn die Rotorblätter des Quadrocopters beschädigt oder verformt sind, müssen sie gegen die im Lieferumfang enthaltenen Ersatz-Rotorblätter ausgetauscht werden.

Dabei müssen beim Wechsel unbedingt die mit „**A**“ und „**B**“ vorgegebenen Buchstabenmarkierung auf den Rotorblättern eingehalten werden, sonst kann der Quadrocopter nicht normal starten.

Hinweis:

Bei Serviceanfragen wenden Sie sich bitte ausschließlich an AUTEC AG: Kontaktdaten siehe Seite 1. Ersatzteile unter: www.cartronic.eu

Häufig gestellte Fragen (FAQ)

Problem	Grund	Lösung
Der Quadrocopter reagiert nicht	1. Der Quadrocopter hat den Unterspannungsschutz aktiviert. 2. Wenn die Stromversorgung der Fernbedienung schwach ist, blinkt die Stromanzeige.	1. Laden Sie die Drohne auf. 2. Wechseln Sie die Batterie der Fernbedienung.
Die Flugreaktion des Quadrocopters ist nicht empfindlich genug	1. Die Stromversorgung der Fernbedienung ist schwach. 2. Es liegt eine Störung mit der gleichen Frequenz wie die der Fernbedienung vor.	1. Wechseln Sie die Batterien. 2. Wechseln Sie an einen anderen Ort, an dem es keine Störungen mit derselben Frequenz gibt.
Der Quadrocopter fliegt beim Schweben seitlich in eine Richtung	Der Quadrocopter ist nicht kalibriert.	Kalibrieren Sie die Drohne, bis sie zentriert ist. Weitere Einzelheiten finden Sie unter Punkt 5.
Im Headless-Modus fliegt der Quadrocopter nach vorne	Dies wird durch Kollisionen verursacht.	Setzen Sie die Vorwärtsrichtung zurück. Weitere Einzelheiten finden Sie im Abschnitt „Headless-Modus“ unter Punkt 7.
Der Quadrocopter kann keine Höhe fixieren, sich nicht auf und ab bewegen	1. Der Quadrocopter ist nicht kalibriert. 2. Instabiler Luftdruck bei extremen Wetterbedingungen. 3. Heftige Kollision, die zu einer Datenstörung des Gyroskops führt.	1. Kalibrieren Sie die Drohne erneut, bis sie zentriert ist. Weitere Einzelheiten finden Sie unter Punkt 5. 2. Vermeiden Sie Flüge bei widrigen Wetterbedingungen. 3. Kalibrieren Sie die Drohne erneut, bis sie zentriert ist.

Besuchen Sie unseren Online-Shop
für weitere spannende Produkte:
www.cartronic.eu

SICHERHEITSHINWEISE

DE/A/CH

Betrieb

Keine Etiketten auf den Quadrocopter kleben, da dies den Empfang stören kann. Hände, Haare und lose Kleidung vom Propeller entfernt halten. Keine Änderungen oder Modifikationen am Quadrocopter vornehmen.

ACHTUNG: Gefahr von Augenverletzungen! Sicherheitsabstand von mindestens 3 Meter einhalten. Es dürfen sich weder Personen noch Tiere oder sonstige Hindernisse in der Betriebsumgebung befinden.

Wartung

Bitte kontrollieren Sie die Kabel, Stecker und Rotoren regelmäßig auf Beschädigung. Bei Beschädigung darf der Quadrocopter nicht benutzt werden. Die beschädigten Teile müssen vor erneuter Inbetriebnahme ordnungsgemäß ersetzt werden. Vermeiden Sie die Verschmutzung Ihres Quadrocopters. Bitte beim Reinigen sicherstellen, dass der Quadrocopter ausgeschaltet und vom Ladekabel getrennt ist. Den Quadrocopter nur mit einem weichen Tuch oder einem weichen Pinsel reinigen. Keine Reinigungs- oder Lösungsmittel verwenden.

Umgang mit dem Lithium-Polymer-Akku (LiPo)

Für das Laden dürfen nur die mitgelieferten Ladekabel verwendet werden. Jede Manipulation am Ladekabel kann zu schwerwiegenden Schäden führen. Prüfen Sie die Ladekabel regelmäßig auf Beschädigung und verwenden Sie keine beschädigten Ladekabel. Der Quadrocopter darf während des Ladens ausschließlich auf einer nicht brennbaren, hitzebeständigen und nicht leitenden Unterlage stehen. Brennbare und leicht entzündliche Materialien sind aus der Ladeumgebung zu entfernen. Nach dem Ladevorgang ist der Akku vom Ladekabel zu trennen. **Lagerung:** LiPo Zellen dürfen nur in geladenem Zustand gelagert werden. Nach dem Fliegen den Akku mmer sofort wieder aufladen und nur geladen lagern.

Für Schäden durch fehlerhafte Benutzung des LiPo-Akkus wird keine Haftung übernommen. Werfen Sie LiPo-Akkus niemals ins Feuer oder ähnliche Wärmequellen. Versuchen Sie niemals den LiPo-AKKU zu öffnen oder anderweitig zu zerstören.

Bewahren Sie den Quadrocopter und den LiPo-Akku niemals im Auto oder einem anderen Ort auf, an dem sich eine höhere Temperatur als 60° bilden kann. Im Extremfall erhitzt sich der LiPo-Akku stark und kann explodieren. Vermeiden Sie direkte Sonneneinstahlung.

- Werfen Sie die LiPo-Akkus niemals auf den Boden
- Halten Sie Plus- und Minuspol niemals zusammen oder an Metallgegenstände
- Öffnen Sie den LiPo nicht
- Benützen Sie den LiPo nicht in der Nähe von Feuer oder in Umgebungstemperaturen von mehr als 80° C
- Tauchen Sie den LiPo nicht ins Wasser und machen Sie ihn nicht naß
- Laden Sie den Lipo nicht unter direkter Sonneneinstrahlung oder in der Nähe von Feuer
- Schlagen Sie keinen Nagel oder Metallgegenstand in den LIPO
- Quetschen oder schlagen Sie den LiPo nicht.
- Werfen oder schleudern Sie den LiPo nicht
- Benutzen Sie den LiPo nicht, wenn er auffällig deformiert oder beschädigt ist.
- Löten Sie nicht direkt am LiPo
- Laden und entladen Sie den LiPo nicht in umgekehrter Polung
- Kontaktieren Sie den LiPo nicht mit der Steckdose oder Zigarettenanzünder im Auto
- Benutzen Sie den Lipo nur für Ihren Heli und für keine andere Anwendung
- Berühren Sie einen auslaufenden LiPo nicht direkt mit den Händen.
- Dieses Gerät ist nicht dafür bestimmt, durch Personen (einschließlich Kinder) mit eingeschränkten physischen, sensorischen oder geistigen Fähigkeiten oder mangels Erfahrung und/oder mangels Wissen benutzt zu werden, es sei denn, sie werden durch eine für ihre Sicherheit zuständige Person beaufsichtigt oder erhielten von ihr Anweisungen, wie das Gerät zu benutzen ist. Kinder sollten beaufsichtigt werden, um sicherzustellen, dass sie nicht mit dem Gerät spielen.

Verhalten im Brandfall mit LiPo-Zellen

Sollten Lipo-Zellen durch irgendwelche äußere Umstände in Brand geraten sein sind folgende Maßnahmen zwingend erforderlich. Behalten Sie die Ruhe und handeln Sie umsichtig. Sperren Sie den Gefahrenbereich. Veranlassen Sie sofort, dass alle Zuschauer, Passanten und sonstige Personen die Brandstelle gegen den Wind verlassen. Soweit möglich, veranlassen Sie die Entfernung aller brennbaren Gegenstände aus dem Gefahrenbereich. Atmen Sie die Brandgase und Rauch nicht ein. Vergiftungsgefahr. Unternehmen Sie keine Löschversuche mit Wasser, Explosionsgefahr.

Als Löschmittel eignen sich:

Trockener Sand, Feuerlöscher, Löschdecken, passende feuerfeste Deckel, Salzwasser. Nähern Sie sich der Brandstelle mit Rückenwind und setzen Sie die Löschmittel beherzt und nach Vorschrift ein. d.h. geben Sie den Löschsand komplett und auf einmal über die Brandstelle und decken die Stelle luftdicht ab. Die Brandstelle ist erst nach vollständigem Auskühlen und längerer Wartezeit (> 2 Stunden) zu räumen und die Reste als Schadstoffabfall gemäß behördlicher Vorschrift zu entsorgen. Tragen Sie hierbei Schutzhandschuhe. Sollten Sie auch nur geringe Zweifel an Ihren Löschversuchen haben, rufen Sie die Feuerwehr zu Hilfe (112).

UMGANG MIT BATTERIEN

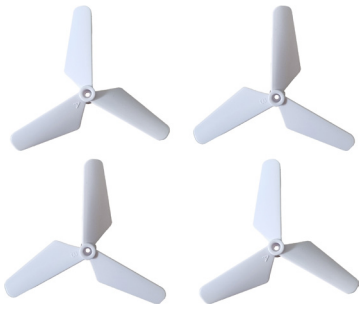
Batterien und Akkus dürfen nicht im Hausmüll entsorgt werden, sondern sind Sondermüll. Der Inverkehrbringer ist zur Rücknahme gebrauchter Batterien gesetzlich verpflichtet. Sie können die Batterien nach Gebrauch in unserer Verkaufsstelle oder in unmittelbarer Nähe beim Handel oder in Kommunalen Sammelstellen unentgeltlich zurückgeben. Batterien regelmäßig überprüfen und nach Gebrauch entnehmen, um ein eventuelles Auslaufen zu verhindern. Batterien sind nach Polarität einzulegen. Es sollen nur die empfohlenen Batterien verwendet werden. Nichtaufladbare Batterien dürfen nicht aufgeladen werden. Verbrauchte Batterien aus dem Spielzeug entfernen und wie vom Hersteller empfohlen entsorgen. Anschlußklemmen dürfen nicht kurzgeschlossen werden. Aufladbare Batterien nur unter Aufsicht Erwachsener laden. Ungleiche Batterietypen oder neue und gebrauchte Batterien dürfen nicht zusammen verwendet werden.

ERSATZTEILE

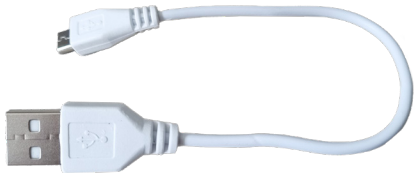
41960-010

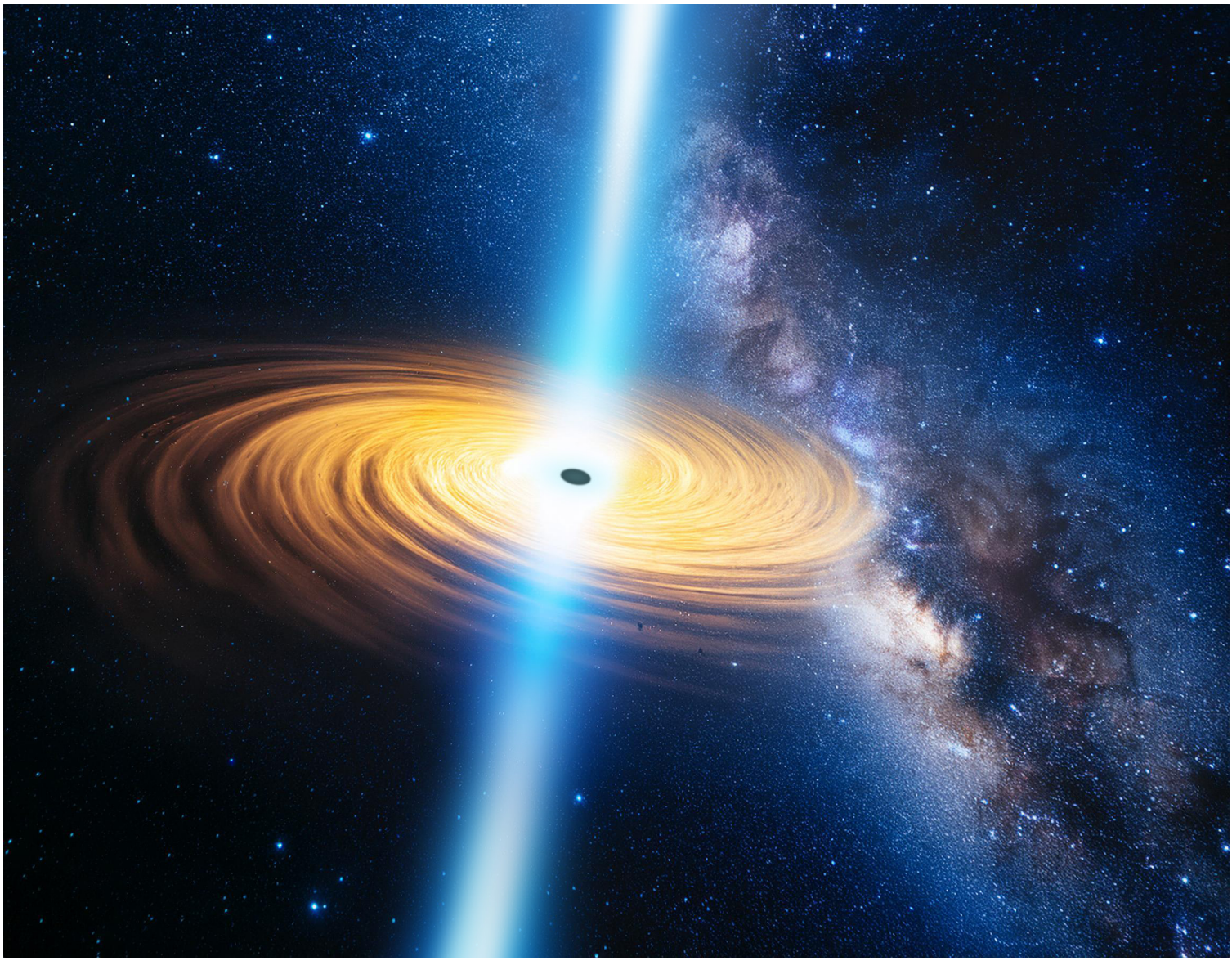


41960-020



41960-030





Was ist ein QUASAR ?

Ein Quasar ist der aktive Kern einer Galaxie, der im sichtbaren Licht fast punktförmig erscheint und dabei sehr einem Stern ähnelt. Er strahlt immense Energiemengen in verschiedenen Wellenlängenbereichen aus. Der Name Quasar stammt von der englischen Bezeichnung „quasi-stellar radio source“, was als „stern(en)artige“ oder „stern(en)ähnliche Radioquelle“ übersetzt werden kann.

Die Strahlung eines Quasars wird durch eine rotierende Scheibe leuchtender Materie, die sogenannte Akkretionsscheibe, erzeugt. Diese umgibt ein supermassereiches Schwarzes Loch.

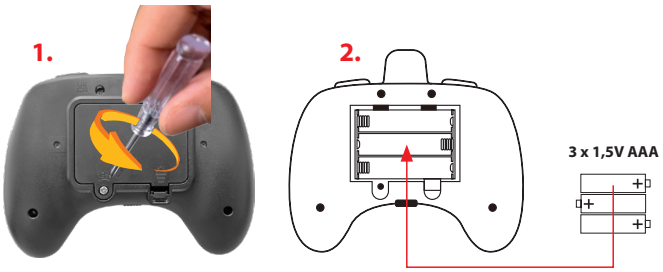
Nach heutigen Erkenntnissen befindet sich im Zentrum aller Galaxien mit einer zentralen Verdickung ein sehr massereiches Schwarzes Loch, das mehrere Millionen bis Milliarden Sonnenmassen aufweisen kann. Aktive Galaxien zeichnen sich dadurch aus, dass das zentrale Schwarze Loch im Laufe der Zeit an Masse gewinnt. Dies geschieht, weil Materie aus der umgebenden Galaxie, wie interstellares Gas oder zerrissene Sterne, durch die Gravitation des Schwarzen Lochs angezogen wird.

GB / IE / NI

1 OFF/ON Slide Switch
2 Control Stick for Flight Altitude and Rotation Right/Left
3 Control Stick for Forward, Backward, Left, Right
4 Headless Mode
5 Obstacle Detection On/Off
6 Start/Landing/Emergency Stop
7 360° Circle Flight Function
8 Flip Function
9 Speed Setting
10 Trim When Rotating to the Right
11 Trim When Rotating to the Left
12 Trim When Drifting Backward
13 Trim When Drifting Forward
14 Trim When Drifting to the Left
15 Trim When Drifting to the Right



❶ Inserting Batteries

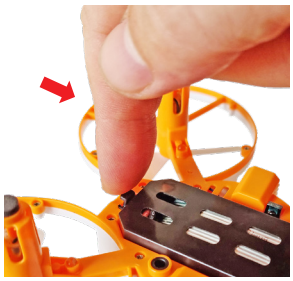


1. Loosen the screw of the battery compartment on the back of the remote control and open the compartment.
2. Insert three 1.5 V AAA batteries (not included) in the correct orientation. Close the battery compartment and tighten the screw.

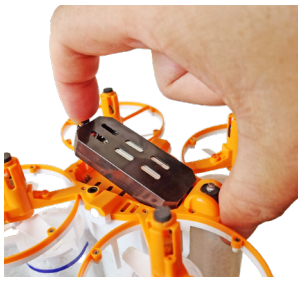
❷ Charging the Battery

Before removing the battery, ensure that the quadcopter and remote control are switched **OFF**.

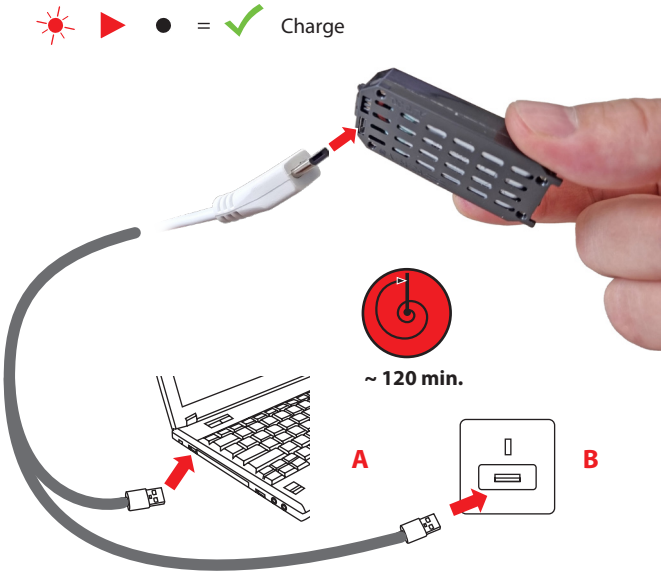
1.



2.



The battery is located on the underside of the quadcopter. After pressing the release hook (**1**), remove the battery from the quadcopter (**2**).



Before first use, charge the quadcopter battery. After approximately **120 minutes** of charging, the quadcopter can fly for about **5–6** minutes.

Charge the battery either via a PC or a USB power adapter:

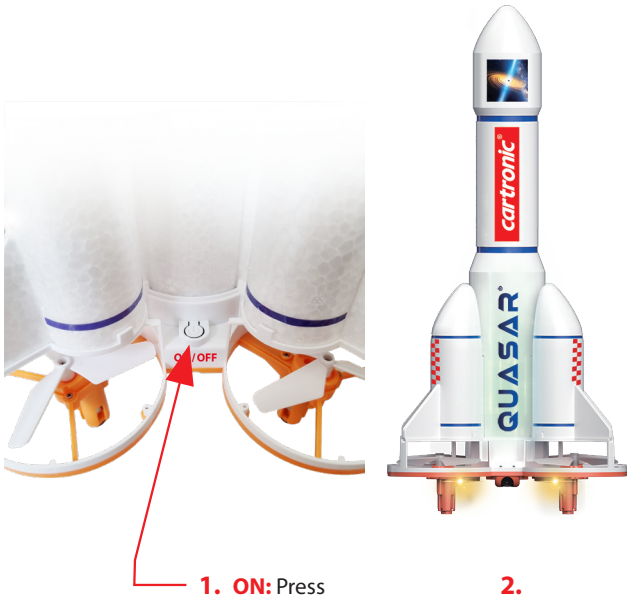
1. Connect the USB cable to the USB port of the battery and to the USB port of the PC (**A**) or the USB power adapter (**B**).
2. The LED in the battery unit lights up red during charging. It turns off once charging is complete.

1. 2.



Slide the battery pack back into the battery compartment (**1**) and let the release hook engage (**2**).

❸ Initial Operation



1. To switch on, press the On/Off button on the quadcopter until the lights on and inside the quadcopter blink.
2. Place the quadcopter on a flat surface in front of you, with the On/Off switch facing toward you.

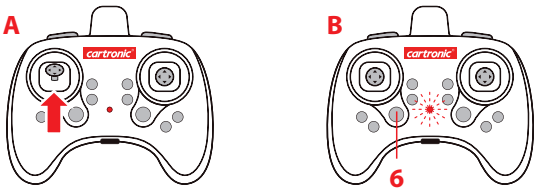


Switch on the controller ⏻ (**1.**). The red control LED on the remote control blinks. By moving the left control stick all the way up (**2**) and then all the way down, establish the binding between the controller and the quadcopter (**3**). A double beep sounds.

The lights on the quadcopter and the control LED of the remote control now stay on continuously. The quadcopter is ready to fly.

In case of malfunctions, check the battery and battery charge.

❹ Idle Mode / Automatic Start



A. Idle Mode: Push the left control stick **2** upwards and release. The rotors of the quadcopter spin, but it does not take off. After 9–10 seconds of inactivity, the rotors stop.

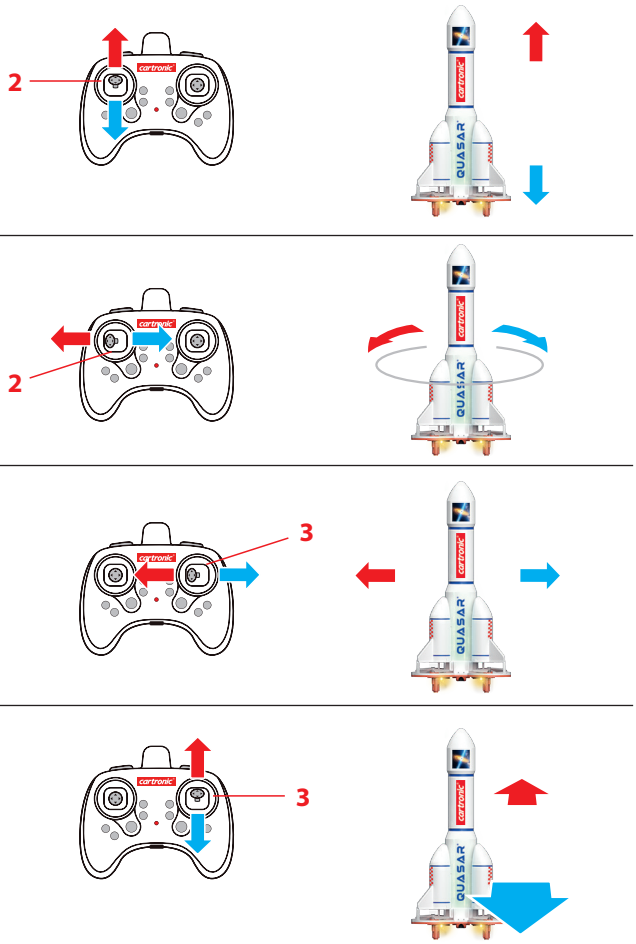
B. By pressing the start button **6**, the rotors of the quadcopter begin to spin, and it automatically flies to a height of about 1.5 meters.

❺ Calibration



If the quadcopter does not ascend vertically after takeoff, this can be corrected by pulling both the left and right control sticks simultaneously to their respective lower outer corners. The remote control emits a beep; the control lights blink rapidly and then stay on continuously. Calibration is complete.

❻ Controlling the Quadcopter



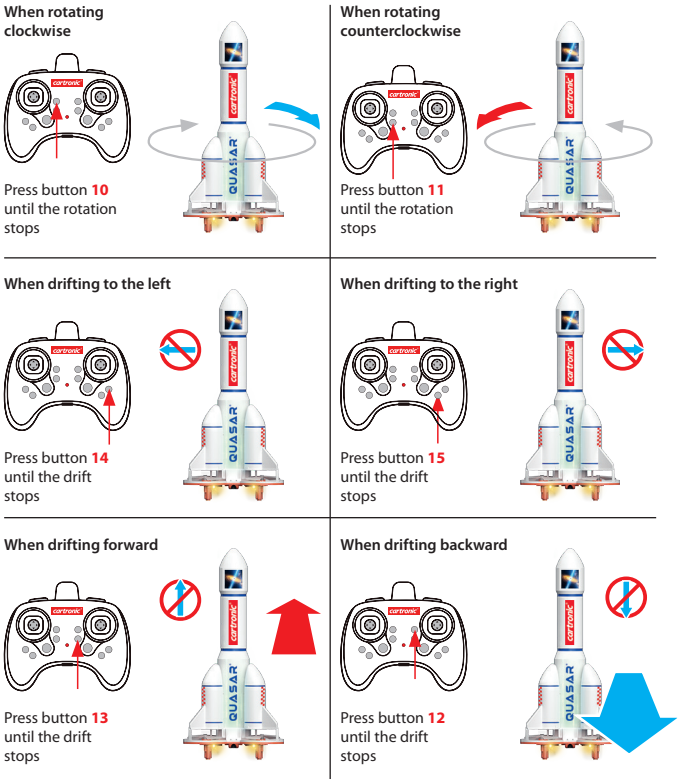
GB / IE / NI

7 Headless Mode / Return Function

By **briefly** pressing button **4**, the quadcopter enters headless mode. A beep sounds from the remote control, and the lights of the quadcopter blink.

In headless mode, the quadcopter responds to control commands **from the pilot's perspective**, always moving in the direction the control sticks are moved, regardless of how the quadcopter was previously rotated horizontally. This helps novice pilots maneuver when they can no longer properly discern the quadcopter's orientation in space. Pressing button **4** **briefly** again exits headless mode.

8 Fine Adjustment / Trimming



Once the quadcopter has been successfully brought into the vertical position from a deviating position during fine adjustment, a long audible signal sounds.

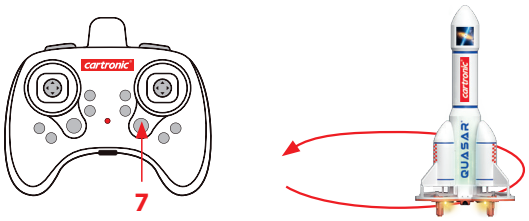
9 Speed Setting

When the quadcopter takes off, it is by default in low-speed mode (3-speed switch). By lightly pressing button **9**, first a single beep sounds for low-speed mode, then a double beep for medium-speed mode, and a triple beep for high-speed mode.

10 Emergency Stop Function

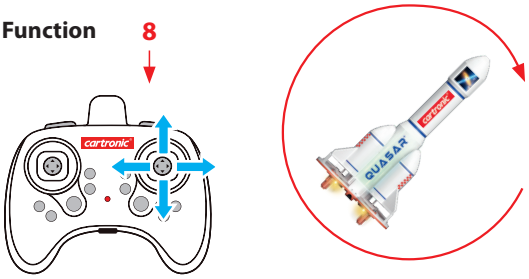
In an emergency during flight, press and hold the emergency stop button **6** to stop the drone and avoid possible dangers.

11 360° Circle Flight Function



To make the quadcopter fly an automated horizontal circle in upright flight without using the control sticks, hold down the circle flight button **7** and push the right control stick **3** in the desired direction in which the circular movement should take place. The quadcopter will then perform a 360° circular flight path in that direction.

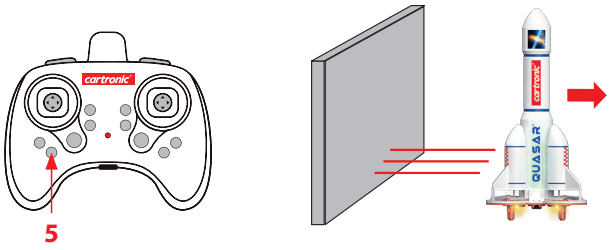
12 Flip Function



From a flight altitude of more than 3 meters, press the flip button **8** and move the right control stick **3** in the desired direction in which the flip should occur. The quadcopter will then perform a 360° rotation in that direction.

Note: When the battery is fully charged, it has the best flip performance. If the battery is low, the 360° flip function will be automatically deactivated.

13 Obstacle Avoidance Mode



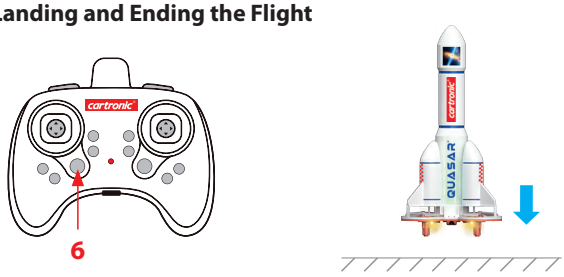
To switch to obstacle avoidance mode, press button **5**. Press again to exit the mode. Obstacles are avoided on two sides, and the quadcopter moves back in the opposite direction of the obstacle.

It is recommended to activate the obstacle avoidance function for indoor use in an open area of 6 x 6 meters or more. When the quadcopter switches to obstacle avoidance mode, the default speed is low.

14 Low Battery Protection During Flight

If during flight the LED light blinks slowly and the remote control emits a beep, this means the battery has reached a low charge level. It is recommended to fly back and end the flight.

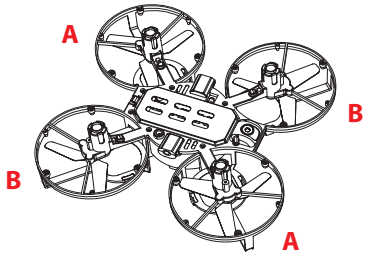
15 Landing and Ending the Flight

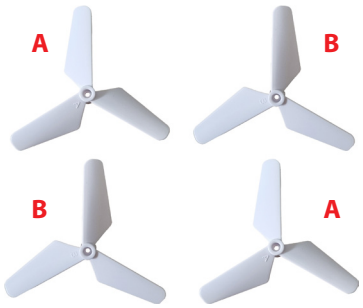


To end the flight, press the „Start/Landing“ button **6**. The drone lands slowly. During landing, the drone can be steered to the landing point using the throttle and direction stick. After landing, the rotors stop.

Then first switch off the quadcopter and then the remote control. It is recommended to fully charge the battery before the next flight.

16 Replacing the Rotor Blades





If the rotor blades of the quadcopter are damaged or deformed, they must be replaced with the spare rotor blades included in the package.

When replacing, it is essential to observe the letter markings „**A**“ and „**B**“ specified on the rotor blades; otherwise, the quadcopter cannot start normally.

Note:

For service inquiries, please contact AUTEC AG exclusively: contact details see page 1. Spare parts available at: www.cartronic.eu

Frequently Asked Questions (FAQ)

Problem	Cause	Solution
The quadcopter does not respond	1. The quadcopter has activated the under-voltage protection. 2. The remote control's power indicator blinks when power is weak.	1. Charge the drone. 2. Replace the batteries of the remote control.
The quadcopter's flight response is not sensitive enough	1. The power supply of the remote control is weak. 2. There is interference with the same frequency as the remote control.	1. Replace the batteries. 2. Move to a location without interference on the same frequency.
The quadcopter drifts sideways while hovering	The quadcopter is not calibrated.	Calibrate the drone until it is centered. For more details, see point 5.
In headless mode, the quadcopter flies forward	This is caused by collisions.	Reset the forward direction. For more details, see the „Headless Mode“ section under point 7.
The quadcopter cannot hold altitude or move up and down	1. The quadcopter is not calibrated. 2. Unstable air pressure under extreme weather conditions. 3. Severe collision causing gyroscope data disturbance.	1. Calibrate the drone again until it is centered. See point 5. 2. Avoid flights in bad weather. 3. Calibrate the drone again until it is centered.

**Visit our online shop
for more exciting products:
www.cartronic.eu**

SAFETY INFORMATION

GB / IE / NI

Operation

Do not attach any stickers to the quadcopter; doing so may disturb signal receiving. Hands, hair, and loose clothing must be kept away from the propeller. Do not make any changes or modifications to the quadcopter.

Operating environment

Only operate indoors in a draft-free environment. Do not operate outdoors. Space requirement ~ 10 m (L) x 6 m (W) x 2,5 m (H).

CAUTION: Danger of eye injuries! Maintain safety margin of at least 3 meters. It must be observed that neither persons nor animals nor other obstacles are within the operating environment.

Maintenance

Please check cables, plugs, and rotors regularly for signs of damage. The quadcopter must not be used if there are any damages. Before using the quadcopter again damaged parts must be properly replaced. Prevent the quadcopter from becoming dirty. When cleaning the quadcopter make sure it is switched off and that the charger cable is not connected. Clean the quadcopter with a soft cloth or a soft brush. Do not use cleaning agents or solvents.

Handling the Lithium-Polymer-rechargeable battery (LiPo)

To charge use only the charger cables included in the delivery. Any manipulation to the charger cables can lead to serious damage. Regularly inspect the charger cables for damages and do not use damaged charger cables. During charging the quadcopter must be standing on a non-flammable, heat resistant, and non-conductive surface. Flammable and highly flammable materials must be removed from the charging area. After the charge is complete the rechargeable battery must be disconnected from the charging cable. **Storage:** LiPo cells may only be stored fully charged: After flying the quadcopter always recharge and store fully charged.

No liability will be accepted for damages caused by incorrect handling of the LiPo-rechargeable battery. Never throw LiPo-rechargeable batteries into a fire or other heat source. Never try to open the LiPo- rechargeable battery or destroy it in any other manner.

Do not store the quadcopter and the LiPo- rechargeable battery in an automobile or any other location where temperatures may rise above 60°. In extreme cases the LiPo-rechargeable battery will heat up so strongly that it may explode. Avoid direct exposure to sunlight.

- Never throw the LiPo- rechargeable batteries on the ground
- Never hold plus and minus poles together or onto metal objects
- Do not open the LiPo
- Do not use the LiPo near an open flame or in the vicinity of temperatures over 80° C
- Do not immerse the LiPo in water and do not make it wet
- Do not charge the LiPo in direct sunlight or in the vicinity of open flames
- Do not strike nails or other metal objects into the LiPo
- Do not squeeze or strike the LiPo.
- Do not throw or spin the LiPo
- Do not use the LiPo if it is noticeably deformed or damaged.
- Do not solder directly on the LiPo
- Do not charge or discharge the LiPo in reverse polarity
- Do not contact the LiPo with the socket or cigarette lighter in your car
- Use the LiPo for your quadcopter only and not for any other application
- Do not touch a leaking LiPo with your bare hands.
- This device is not meant to be used by persons (including children) with limited physical, sensory, or mental capabilities or lacking in the experience and/or knowledge of use, unless they are being supervised by a person responsible for their safety or have received instructions from this person on how to use this device. Children should be supervised to ensure that they do not play with this device.

Behaviour in case of fire with the LiPo cells

If the LiPo cells, by any external incident, catch fire following actions are absolutely essential. Remain calm and act in a collected manner. Block off the danger zone. Immediately evacuate onlookers, pedestrians, and other persons from the scene of the fire in the direction into the wind. As far as possible remove all flammable objects from the danger zone. Do not inhale gasses and smoke. Risk of intoxication. Do not try to extinguish the fire with water, risk of explosion.

Suitable extinguishers are:

Dry sand, fire extinguishers, fire blankets, suitable fire proof lids, salt water. Approach the scene of the fire with the wind from behind you and apply extinguishers wholeheartedly and according to directions. That means throw extinguisher sand completely and at once over the fire and cover it airtight.

The scene of the fire can only be cleared after it has completely cooled off and after a longer period of waiting (> 2 hours) and the remnants are to be disposed of in hazardous waste according to legal stipulations, when doing so wear protective gloves. Should there be any doubts as to the extinguishing attempts call the fire department for assistance. (112).

HANDLING BATTERIES

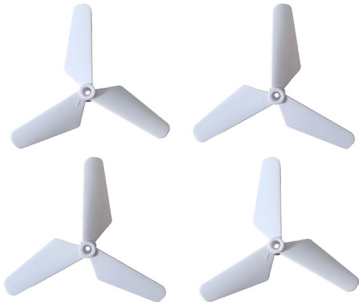
Batteries and rechargeable batteries must not be disposed of in domestic waste, but rather in hazardous substance waste. The person placing them on the market is legally obliged to take back used batteries. You may bring used batteries to our store or other stores in your vicinity or to community collection areas free of charge. Regularly check the batteries and remove after use to prevent them from leaking. Batteries must be inserted according to polarity. Only use recommended batteries. Non-rechargeable batteries must not be recharged. Used batteries must be removed from the toy and disposed of as recommended by the manufacturer. Terminals must not be short circuited. Rechargeable batteries must only be charged under adult supervision. Unequal battery types or new and used batteries must not be used together.

SPARE PARTS

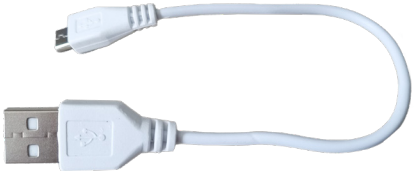
41960-010

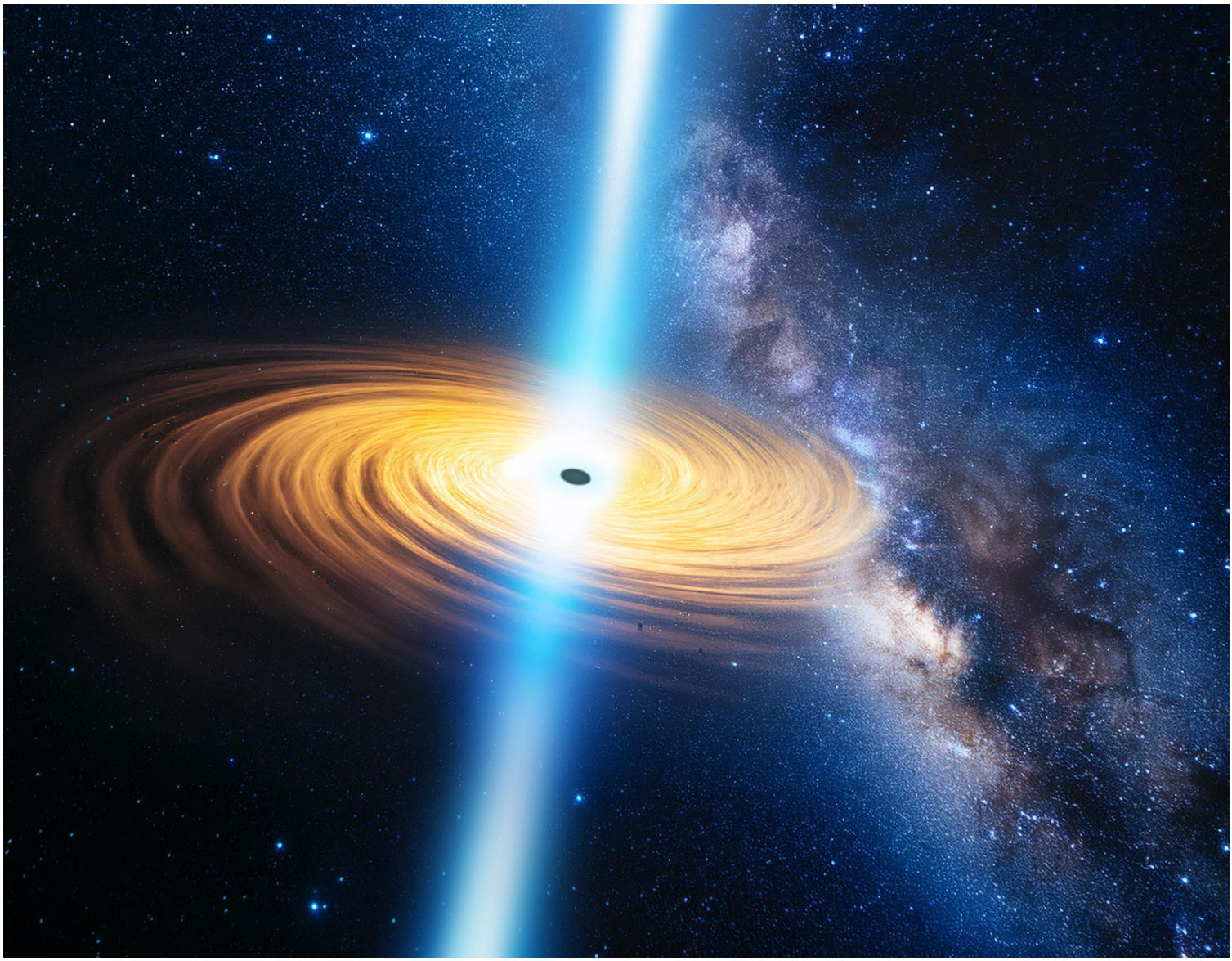


41960-020



41960-030





What is a QUASAR?

A quasar is the active core of a galaxy, which appears almost point-like in visible light and is very similar to a star. It emits immense amounts of energy in various wavelength ranges. The name quasar comes from the English term „quasi-stellar radio source“, which can be translated as „star-like“ or „star-like radio source“.

The radiation of a quasar is generated by a rotating disk of luminous matter, the so-called accretion disk. This surrounds a supermassive black hole.

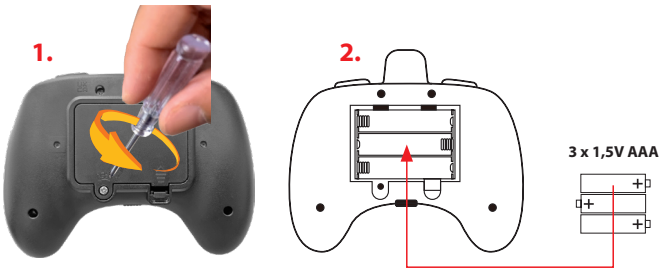
According to current knowledge, at the center of all galaxies with a central thickening there is a very massive black hole, which can have several million to billions of solar masses. Active galaxies are characterized by the fact that the central black hole gains mass over time. This happens because matter from the surrounding galaxy, such as interstellar gas or torn stars, is attracted by the gravity of the black hole.

NL



1 OFF/ON schuifschakelaar
2 Besturingshendel voor hoogte en rotatie rechts/links
3 Besturingshendel voorwaarts, achterwaarts, links, rechts
4 Headless-modus
5 Obstakeldetectie Aan/Uit
6 Start/Landing/Noodstop
7 360˚ cirkelvluchtfunctie
8 Saltofunctie
9 Snelheidsinstelling
10 Trimmen bij rotatie naar rechts
11 Trimmen bij rotatie naar links
12 Trimmen bij drift naar achteren
13 Trimmen bij drift naar voren
14 Trimmen bij drift naar links
15 Trimmen bij drift naar rechts

1 Batterijen plaatsen

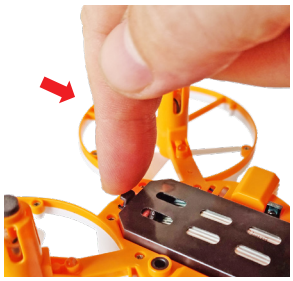


1. Draai de schroef van het batterijvak aan de achterkant van de afstandsbediening los en open het batterijvak.
2. Plaats drie 1,5 V AAA-batterijen (niet inbegrepen) met de juiste polariteit. Sluit het batterijvak en draai de schroef vast.

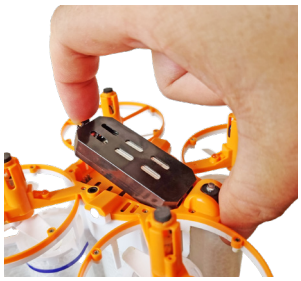
2 Accu opladen

Zorg ervoor dat de quadcopter en de afstandsbediening zijn uitgeschakeld voordat u de accu verwijdert.

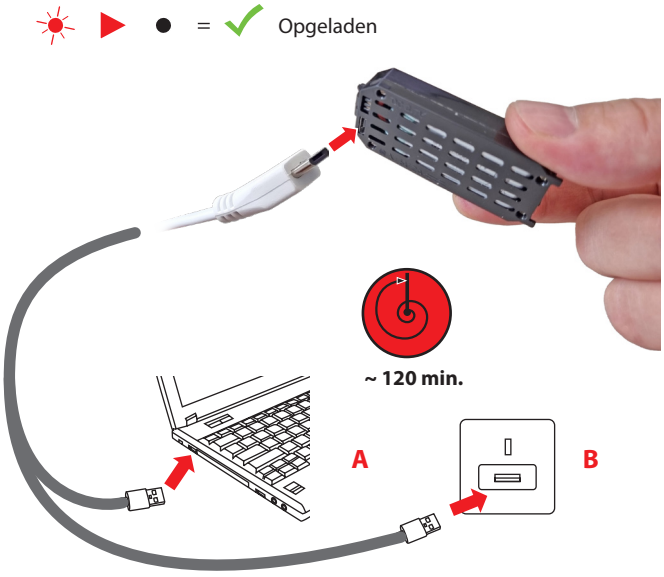
1.



2.



De accu bevindt zich aan de onderzijde van de quadcopter. Druk op de ontgrendelingshaak (**1**) en verwijder de accu uit de quadcopter (**2**).



Laad de quadcopter-accu op vóór het eerste gebruik. Na een laadtijd van ca. **120 minuten** kan de quadcopter ongeveer **5-6 minuten** vliegen.

Laad de accu op via een pc of een USB-netadapter:

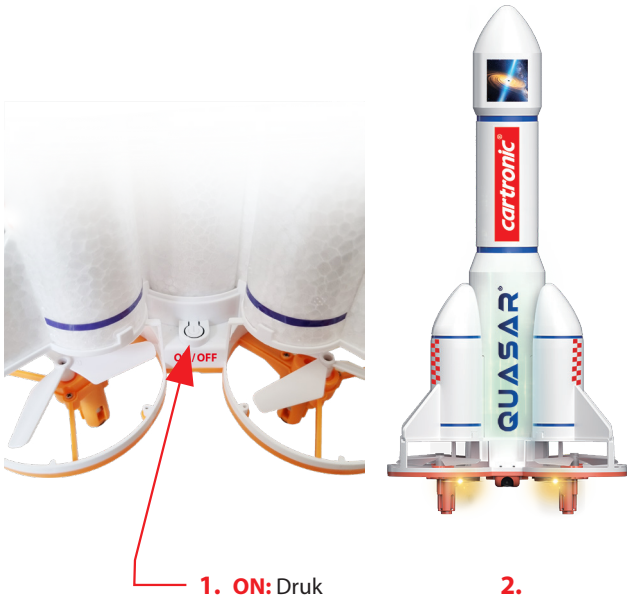
1. Sluit de USB-kabel aan op de USB-poort van de accu en op de USB-poort van de pc (**A**) of op de USB-netadapter (**B**).
2. De LED in het accugedeelte brandt rood tijdens het laden. Deze gaat uit zodra het laden is voltooid.

1. 2.



Schuif het accupack terug in het accuvak (**1**) en laat de ontgrendelingshaak vastklikken (**2**).

❸ Ingebruikname



1. Druk op de aan-/uitknop van de quadcopter om deze in te schakelen totdat de lampjes op en in de quadcopter knipperen.
2. Plaats de quadcopter voor u op een vlakke ondergrond, met de aan-/uitknop naar u toe gericht.

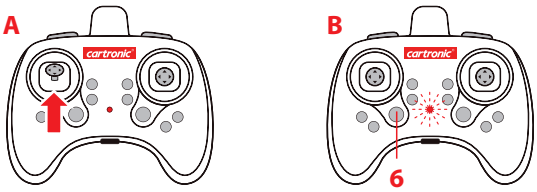


Schakel de besturing in ⏻ (**1.**). De rode controle-LED van de afstandsbediening knippert. Beweeg de linker bedieningshendel helemaal omhoog (**2**) en helemaal omlaag om de verbinding tussen de besturing en de quadcopter tot stand te brengen(**3**). Er klinkt een dubbel akoestisch signaal.

De lampjes op de quadcopter en de controle-LED van de afstandsbediening branden nu continu. De quadcopter is klaar om te vliegen.

Controleer bij storingen de batterij- en acculading.

❹ Stationaire modus / Automatische start



A. Stationaire modus: Druk de linker bedieningshendel **2** omhoog en laat weer los. De rotorbladen van de quadcopter draaien, maar hij stijgt niet op. Na 9–10 seconden inactiviteit stoppen de rotorbladen.

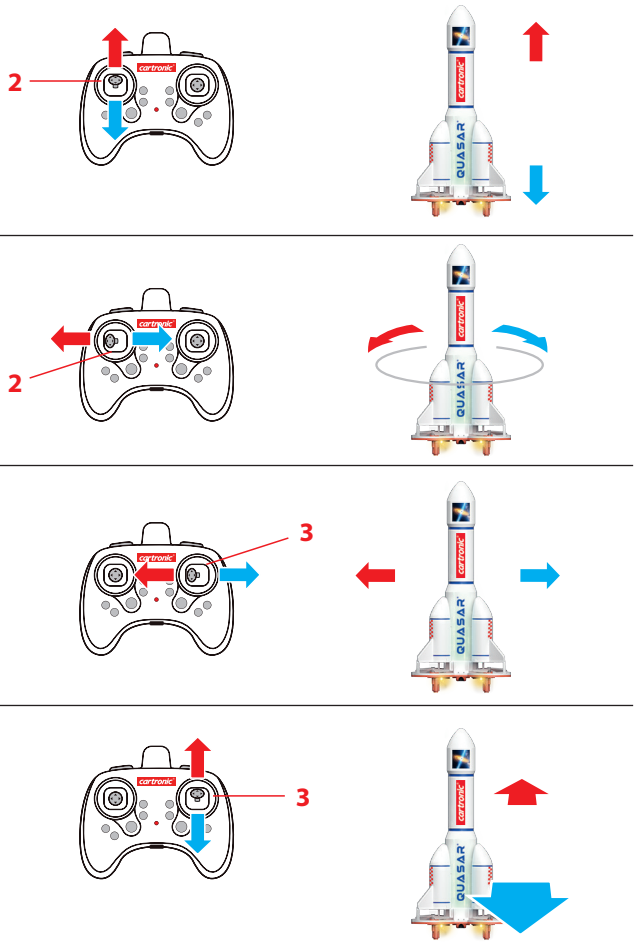
B. Door op de startknop **6** te drukken, beginnen de rotorbladen van de quadcopter te draaien en stijgt hij automatisch op tot een hoogte van ca. 1,5 meter.

❺ Kalibratie



Als de quadcopter na het opstijgen niet recht omhoog vliegt, kan dit worden gecorrigeerd door de linker en rechter bedieningshendel tegelijkertijd naar de respectieve onderste buitenhoek te trekken. De afstandsbediening geeft een akoestisch signaal, de controlelampjes knipperen eerst snel en branden dan continu. De kalibratie is voltooid.

❻ Besturing van de quadcopter



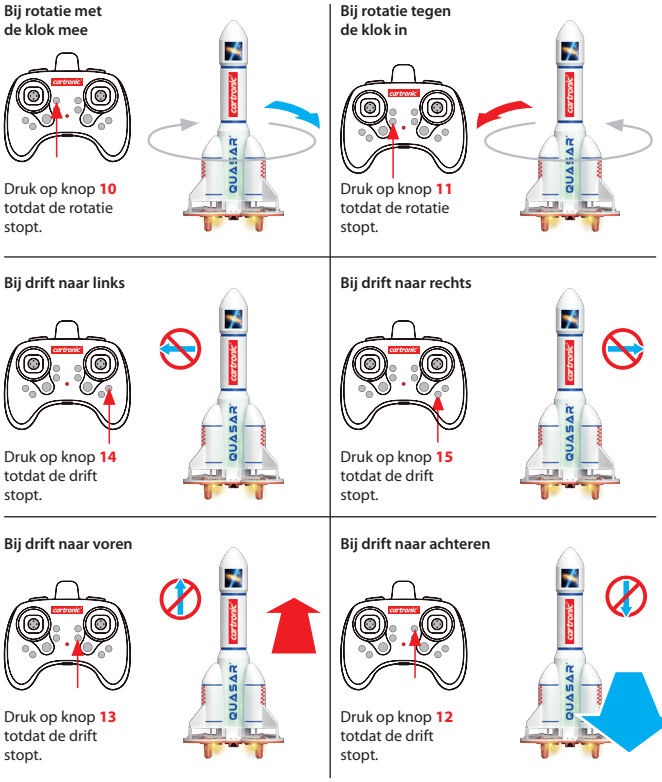
NL

7 Headless-modus / Terugkeerfunctie

Door knop **4** **kort** in te drukken, gaat de quadcopter in de headless-modus. Er klinkt een akoestisch signaal van de afstandsbediening en de lampjes van de quadcopter knipperen.

In de headless-modus reageert de quadcopter **vanuit het perspectief van de piloot** altijd in de richting waarin de bedieningshendels worden bewogen, ongeacht hoe de quadcopter eerder horizontaal is gedraaid. Dit helpt de beginnende piloot bij het manoeuvreren wanneer hij of zij de oriëntatie van de quadcopter in de ruimte niet meer goed herkent. Nogmaals **kort** op knop **4** drukken stopt de headless-modus.

8 Fijnafstelling / Trimmen



Zodra de quadcopter bij de fijnafstelling succesvol van een afwijkende positie in de verticale stand is gebracht, klinkt er een lang akoestisch signaal.

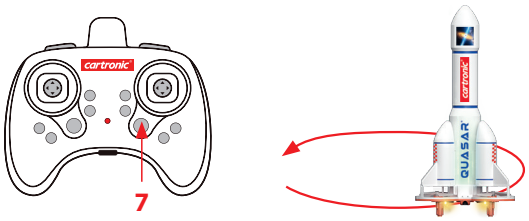
9 Snelheidsinstelling

Bij het opstijgen van de quadcopter bevindt deze zich standaard in de lage snelheidsmodus (3-versnellingsschakelaar). Door licht op knop **9** te drukken, klinkt eerst een enkel akoestisch signaal voor de lage snelheidsmodus, dan een dubbel signaal voor de middensnelheidsmodus en een drievoudig signaal voor de hoge snelheidsmodus.

10 Noodstopfunctie

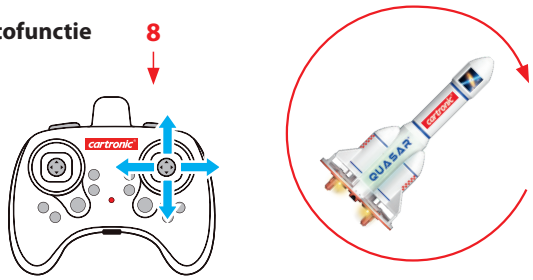
In noodgevallen tijdens de vlucht houdt u de noodstopknop **6** ingedrukt om de drone te stoppen en mogelijke gevaren te vermijden.

11 360° Cirkelvluchtfunctie



Om de quadcopter automatisch een horizontale cirkel in rechte vlucht te laten vliegen zonder de bedieningshendels te gebruiken, houdt u de cirkelvluchtknop **7** ingedrukt en duwt u de rechter bedieningshendel **3** in de gewenste richting waarin de cirkelbeweging moet plaatsvinden. De quadcopter voert dan in die richting een 360° cirkelvlucht uit.

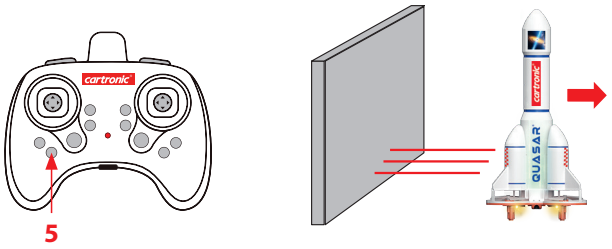
12 Saltofunctie



Vanaf een vlieghoogte van meer dan 3 meter kan de salto-knop **8** worden ingedrukt en de rechter bedieningshendel **3** in de gewenste richting worden bewogen waarin de salto moet plaatsvinden. De quadcopter voert dan in die richting een 360° rotatie uit.

Let op: Wanneer de accu volledig is opgeladen, heeft hij de beste saltoprestaties. Als de accu zwak is, wordt de 360°-saltofunctie automatisch gedeactiveerd.

13 Obstakelvermijdingsmodus



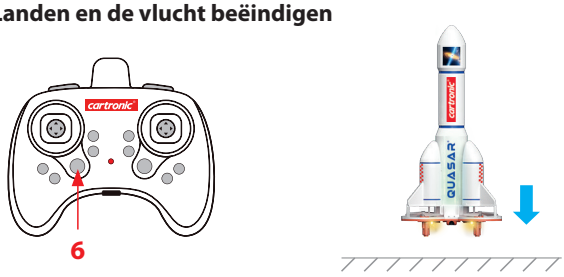
Om naar de obstakelvermijdingsmodus te schakelen, drukt u op knop **5**. Nogmaals drukken om de modus te beëindigen. Obstakels worden aan twee zijden vermeden en de quadcopter wijkt uit in de tegenovergestelde richting van het obstakel.

Het wordt aanbevolen de obstakelvermijdingsfunctie in te schakelen voor gebruik binnenshuis met een open ruimte van 6 x 6 meter of meer. Wanneer de quadcopter in de obstakelvermijdingsmodus gaat, is de standaardsnelheid laag.

14 Bescherming tegen diepe ontlading van de accu tijdens de vlucht

Als tijdens de vlucht het LED-lampje langzaam knippert en de afstandsbediening een akoestisch signaal afgeeft, betekent dit dat de accu een laag laadniveau heeft bereikt. Het wordt aanbevolen om terug te vliegen en de vlucht te beëindigen.

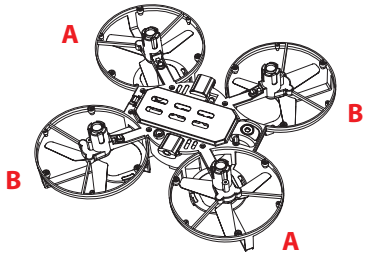
15 Landen en de vlucht beëindigen

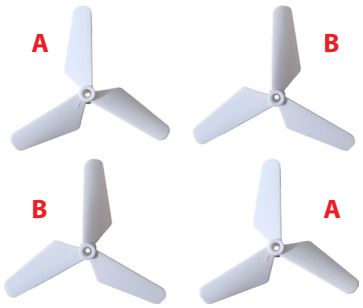


Om de vlucht te beëindigen, drukt u op de knop **6** “Start/Landing“. De drone landt langzaam. Tijdens de landing kan de drone met de gas- en richtingshendel naar het landingspunt worden gestuurd. Na de landing stoppen de rotorbladen.

Schakel vervolgens eerst de quadcopter en dan de afstandsbediening uit. Het is aan te bevelen de accu voor de volgende vlucht volledig op te laden.

16 Vervangen van de rotorbladen





Als de rotorbladen van de quadcopter beschadigd of vervormd zijn, moeten ze worden vervangen door de bijgeleverde reserve-rotorbladen.

Bij het vervangen moet u absoluut de op de rotorbladen aangegeven lettermarkeringen „**A**“ en „**B**“ in acht nemen, anders kan de quadcopter niet normaal starten.

Opmerking:

Voor serviceaanvragen wendt u zich uitsluitend tot AUTEC AG: contactgegevens zie pagina 1. Reserveonderdelen op: www.cartronic.eu

Veelgestelde vragen (FAQ)

Probleem	Oorzaak	Oplossing
De quadcopter reageert niet	1. De quadcopter heeft de onderspanningsbeveiliging geactiveerd. 2. Als de voeding van de afstandsbediening zwak is, knippert de stroomindicator.	1. Laad de drone op. 2. Vervang de batterijen van de afstandsbediening.
De vliegreactie van de quadcopter is niet gevoelig genoeg	1. De voeding van de afstandsbediening is zwak. 2. Er is een storing met dezelfde frequentie als die van de afstandsbediening.	1. Vervang de batterijen. 2. Ga naar een andere locatie waar er geen storingen met dezelfde frequentie zijn.
De quadcopter vliegt tijdens het hoveren zijwaarts in één richting	De quadcopter is niet gekalibreerd.	Kalibreer de drone totdat deze gecentreerd is. Meer details vindt u onder punt 5.
In de headless-modus vliegt de quadcopter naar voren	Dit wordt veroorzaakt door botsingen.	Stel de voorwaartse richting opnieuw in. Meer details vindt u in de sectie „Headless-modus“ onder punt 7.
De quadcopter kan geen hoogte houden, niet op en neer bewegen	1. De quadcopter is niet gekalibreerd. 2. Instabiele luchtdruk bij extreme weersomstandigheden. 3. Hevige botsing die leidt tot een storing in de gyroscoopgegevens.	1. Kalibreer de drone opnieuw totdat deze gecentreerd is. Zie punt 5 voor meer details. 2. Vermijd vluchten bij slechte weersomstandigheden. 3. Kalibreer de drone opnieuw totdat deze gecentreerd is.

Bezoek onze online shop
voor meer spannende producten:
www.cartronic.eu

VEILIGHEIDSAANWIJZINGEN

NL

Gebruik

Geen etiketten op de quadrokopter plakken, zij kunnen de ontvangst storen. Handen, haren en loshangende kleding uit de buurt van de propeller houden. Geen wijzigingen of modificaties aan de quadrokopter aanbrengen.

Gebruiksomgeving

Alleen in tochtvrije ruimtes en niet in de open lucht laten vliegen. Benodigde plaatsruimte ~ 10 m (L) x 6 m (B) x 2,5 m (H).

OPGELET: Gevaar voor de ogen! Ten minste 3 meter veiligheidsafstand houden.

Er mogen zich geen personen, dieren of andere hindernissen in de gebruiksomgeving bevinden.

Onderhoud

De kabels, stekkers en rotoren regelmatig op beschadiging controleren. Bij eventuele beschadigingen mag de quadrokopter niet worden gebruikt. Voordat men de quadrokopter weer kan laten vliegen, moeten de beschadigde delen zoals voorgeschreven worden vervangen. Zorg ervoor dat de quadrokopter niet vuil wordt. Let er bij het schoonmaken op dat de quadrokopter uitgeschakeld en de laadkabel niet aangesloten is. De quadrokopter alleen met een zachte doek of zachte borstel schoon maken. Geen schoonmaak- of oplosmiddel gebruiken.

De omgang met de Lithium-Polymeer-accu (afgekort LiPo-accu)

Voor het laden mogen alleen de meegeleverde laadkabels worden gebruikt.

Elke manipulatie aan de laadkabel kan grote schade tot gevolg hebben. Controleer de laadkabels regelmatig op beschadiging en gebruik nooit beschadigde laadkabels. De quadrokopter mag tijdens het laden alleen maar op een niet brandbare, hittebestendige en niet-geleidende ondergrond staan. Brandbaar en licht ontvlambaar materiaal moet uit de laadomgeving worden verwijderd. Na het laden mogen de accu en de laadkabel niet met elkaar verbonden blijven. **Opslag:** LiPo-cellen mogen alleen in geladen toestand worden bewaard. Na het vliegen moet de quadrokopter steeds onmiddellijk worden geladen en alleen in een geladen toestand worden opgeborgen.

Voor schade door een foutief gebruik van de LiPo-accu's stellen wij ons niet aansprakelijk. Gooi de LiPo-accu's nooit in het vuur of soortgelijke warmtebronnen. Probeer nooit de LiPo-accu's te openen of op andere wijze te vernietigen.

Bewaar de quadrokopter en de LiPo-accu's nooit in de auto of op een plaats waar de temperatuur boven 60° kan stijgen. In extreme gevallen kan de LiPo-accu heel heet worden en daardoor exploderen.

Voorkom directe zonnestralen.

- Gooi de LiPo-accu's nooit op de grond
- Houd de plus- en minpool nooit tegen elkaar of tegen metalen voorwerpen
- Open de LiPo niet
- Gebruik de LiPo niet in de buurt van vuur of bij omgevingstemperaturen van meer dan 80° C
- Dompel de LiPo niet in water en maak hem niet nat
- Laad de Lipo niet onder invloed van directe zonnestralen of in de buurt van vuur
- Sla geen spijkers of metalen voorwerpen in de LIPO
- Druk of sla de LiPo niet plat
- Werp of smijt de LiPo niet
- Gebruik de LiPo niet als hij duidelijk zichtbaar is gedeformeerd of beschadigd
- Soldeer niet in de directe omgeving van de LiPo
- Laad of ontlaad de LiPo niet met omgekeerde plus- en minpolen
- Breng de LiPo niet in contact met het stopcontact of de sigarettenaansteker in de auto
- Gebruik de LiPo alleen voor uw quadrokopter en niet voor iets anders
- Raak een lekkende LiPo niet direct met de handen aan
- Dit toestel is niet geschikt voor personen (kinderen inbegrepen) met een lichamelijk, sensorisch of geestelijk handicap en personen die gebrek aan ervaring en/of kennis hebben, tenzij zij staan onder toezicht van een voor hun veiligheid verantwoordelijke persoon of kregen van deze persoon aanwijzingen hoe het toestel moet worden gebruikt. Kinderen mogen de quadrokopter alleen maar onder toezicht gebruiken. Daardoor wordt voorkomen dat zij met het toestel spelen.

Wat moet men doen als de LiPo-cellen in brand raken

Indien de Lipo-cellen door een of andere omstandigheid in brand raken, zijn de volgende maatregelen dwingend noodzakelijk. Blijf rustig en ga met overleg te werk. Sluit de gevarenzone af. Zorg er onmiddellijk voor dat alle toeschouwers, passanten en andere personen de plaats van de brand tegen de wind in verlaten. Ervoor zorgen dat zoveel mogelijk alle brandbare voorwerpen uit de gevarenzone worden verwijderd. Adem de brandgassen en de rook niet in. Vergiftigingsgevaar! Probeer de brand niet met water te blussen. Explosiegevaar!

Geschikte blusmiddelen:

Droog zand, brandblusapparaten, dekens om te blussen, passende vuurvaste deksels, zout water. Nader de plaats van de brand met de wind in de rug en ga kordaat om met de blusmiddelen, handel volgens de voorschriften. Dat wil zeggen, bedek de plaats van de brand volledig en ineens met het zand en dek de plaats luchtdicht af. De plaats van de brand mag pas na een volledige afkoeling en na een langere wachttijd (> 2 uur) worden ontruimd en de resten moeten volgens de officiële voorschriften als afval van schadelijke stoffen worden afgevoerd. Draag hierbij beschermhandschoenen. Mocht u ook maar de geringste twijfels over uw bluspogingen hebben, alarmeer dan onmiddellijk de brandweer (112).

OMGANG MET BATTERIJEN

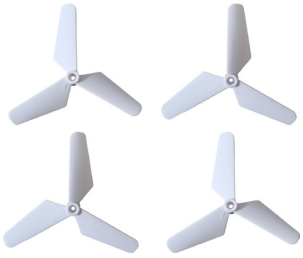
Batterijen en accu's mogen niet met het huisvuil worden afgevoerd. Zij behoren tot de gevaarlijke afvalstoffen. Degene, die deze afvalstoffen in omloop brengt, is wettelijk verplicht de gebruikte batterijen weer terug te nemen. U kunt de batterijen na gebruik ook weer naar onze verkoopplaatsen terugbrengen of in uw directe omgeving bij de handel of bij gemeentelijke depots kosteloos afgeven. Batterijen regelmatig controleren en na gebruik uit het toestel nemen zodat zij geen schade kunnen veroorzaken als zij eventueel lekken. Batterijen moeten volgens polariteit worden geïnstalleerd. Alleen geadviseerde batterijen mogen worden gebruikt. Niet-laadbare batterijen mogen niet worden geladen. Lege batterijen moeten uit het speelgoed worden genomen en worden afgevoerd zoals door de producent wordt geadviseerd. Aansluitklemmen mogen niet worden kortgesloten. Laadbare batterijen mogen alleen onder toezicht van een volwassene weer worden geladen. Verschillende batterijtypes of nieuwe en reeds gebruikte batterijen mogen niet samen worden gebruikt.

ONDERDELEN

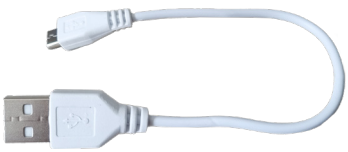
41960-010

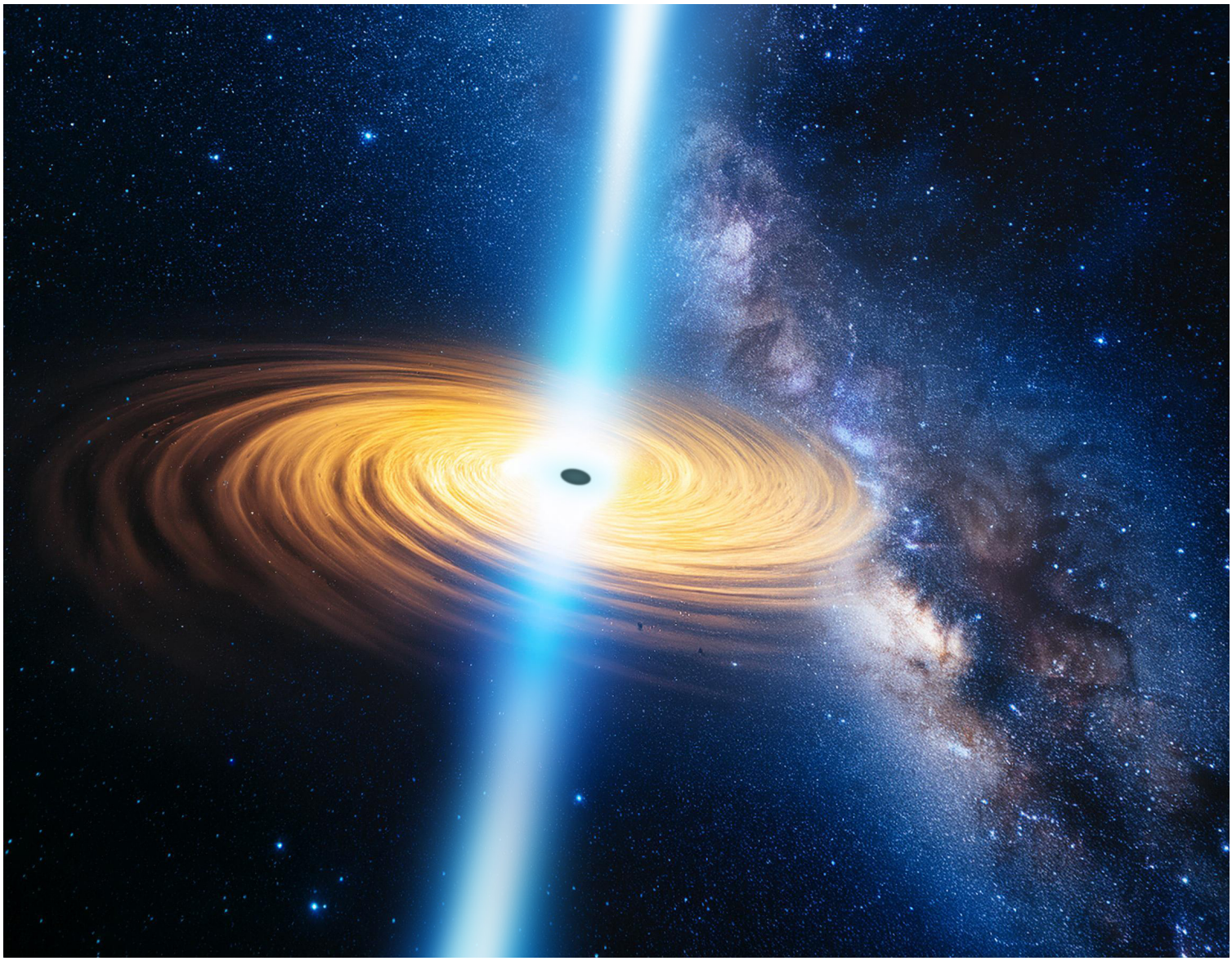


41960-020



41960-030





Wat is een QUASAR?

Een quasar is de actieve kern van een sterrenstelsel dat in zichtbaar licht bijna puntvormig lijkt en sterk op een ster lijkt. Het zendt enorme hoeveelheden energie uit in verschillende golflengtebereiken. De naam Quasar komt van de Engelse term “quasi-stellaire radiobron”, die vertaald kan worden als “ster(s)-achtige” of “ster(s)-achtige radiobron”.

De straling van een quasar wordt geproduceerd door een roterende schijf van lichtgevende materie, een zogenaamde accretieschijf. Dit omringt een superzwaar zwart gat.

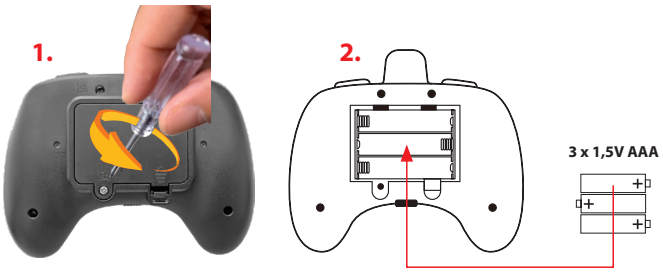
Volgens de huidige kennis bevindt zich in het centrum van alle sterrenstelsels een zeer massief zwart gat met een centrale verdikking, die enkele miljoenen tot miljarden zonsmassa‘s kan hebben. Actieve sterrenstelsels worden gekenmerkt doordat het centrale zwarte gat in de loop van de tijd aan massa wint. Dit gebeurt omdat materie uit het omringende sterrenstelsel, zoals interstellair gas of haveloze sterren, wordt aangetrokken door de zwaartekracht van het zwarte gat.

FR / BE / CH

1 Commutateur coulissant OFF/ON
2 Levier de commande pour l'altitude de vol et rotation droite/gauche
3 Levier de commande pour avant, arrière, gauche, droite
4 Activation du mode Headless
5 Détection d'obstacles On/Off
6 Démarrage/Atterrissage/Arrêt d'urgence
7 Fonction de vol circulaire à 360°
8 Fonction Flip (Salto)
9 Réglage de la vitesse
10 Trim lors de la rotation vers la droite
11 Trim lors de la rotation vers la gauche
12 Trim lors de la dérive vers l'arrière
13 Trim lors de la dérive vers l'avant
14 Trim lors de la dérive vers la gauche
15 Trim lors de la dérive vers la droite



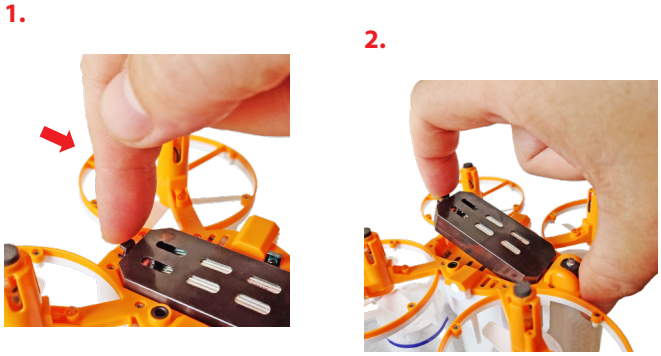
❶ Insérer les piles



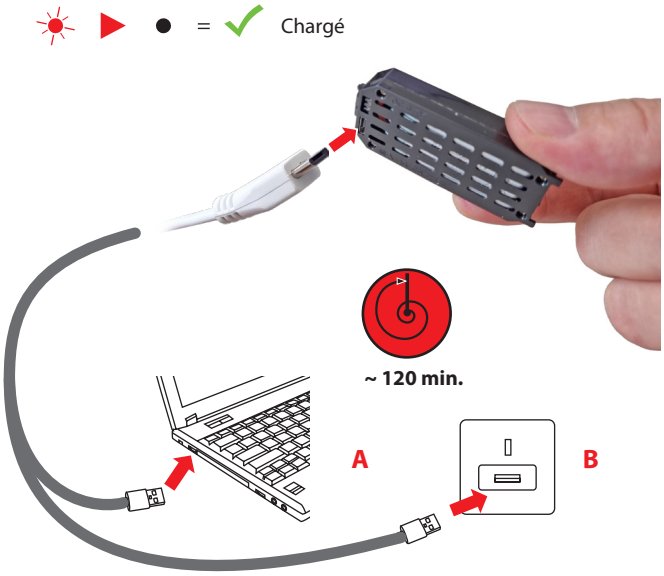
1. Dévissez la vis du compartiment des piles à l'arrière de la télécommande et ouvrez-le.
2. Insérez trois piles AAA de 1,5 V (non incluses) en respectant la polarité correcte. Refermez le compartiment et resserrez la vis.

❷ Charger la batterie

Avant de retirer la batterie, assurez-vous que le quadricoptère et la télécommande sont éteints.



La batterie se trouve sur la face inférieure du quadricoptère. Après avoir appuyé sur le crochet de déverrouillage (**1**), retirez la batterie du quadricoptère (**2**).



Avant la première utilisation, chargez la batterie du quadricoptère. Après un temps de charge d'environ **120 minutes**, le quadricoptère peut voler pendant environ **5 à 6** minutes.

Chargez la batterie soit via un PC, soit via un adaptateur secteur USB :

1. Connectez le câble USB au port USB de la batterie et au port USB du PC (**A**) ou de l'adaptateur secteur USB (**B**).
2. La LED dans le module de la batterie s'allume en rouge pendant la charge. Elle s'éteint une fois la charge terminée.

1. 2.



Insérez à nouveau le bloc-batterie dans le compartiment (**1**) et verrouillez le crochet de déverrouillage (**2**).

❸ Mise en service



1. Pour allumer le quadricoptère, appuyez sur le bouton On/Off jusqu'à ce que les lumières sur et dans l'appareil clignotent.
2. Placez le quadricoptère devant vous sur un sol plat, avec le bouton On/Off orienté vers vous.

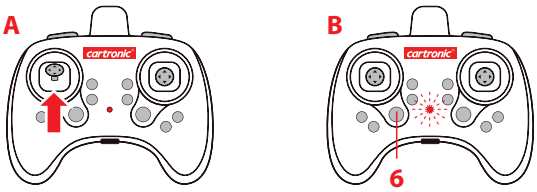


Allumez la télécommande ⏻ (**1.**). La LED rouge de contrôle de la télécommande clignote. En déplaçant le levier de commande gauche tout en haut (**2**) puis tout en bas, établissez la liaison entre la télécommande et le quadricoptère (**3**).Un signal sonore double retentit.

Les lumières du quadricoptère et la LED de contrôle de la télécommande restent désormais allumées en continu. Le quadricoptère est prêt à voler.

En cas de dysfonctionnement, vérifiez la charge des piles et de la batterie.

❹ Mode ralenti / Démarrage automatique



A. Mode ralenti : Appuyez vers le haut sur le levier de commande gauche **2** et relâchez-le. Les pales du rotor du quadricoptère tournent, mais il ne décolle pas. Après 9 à 10 secondes d'inactivité, les rotors s'arrêtent.

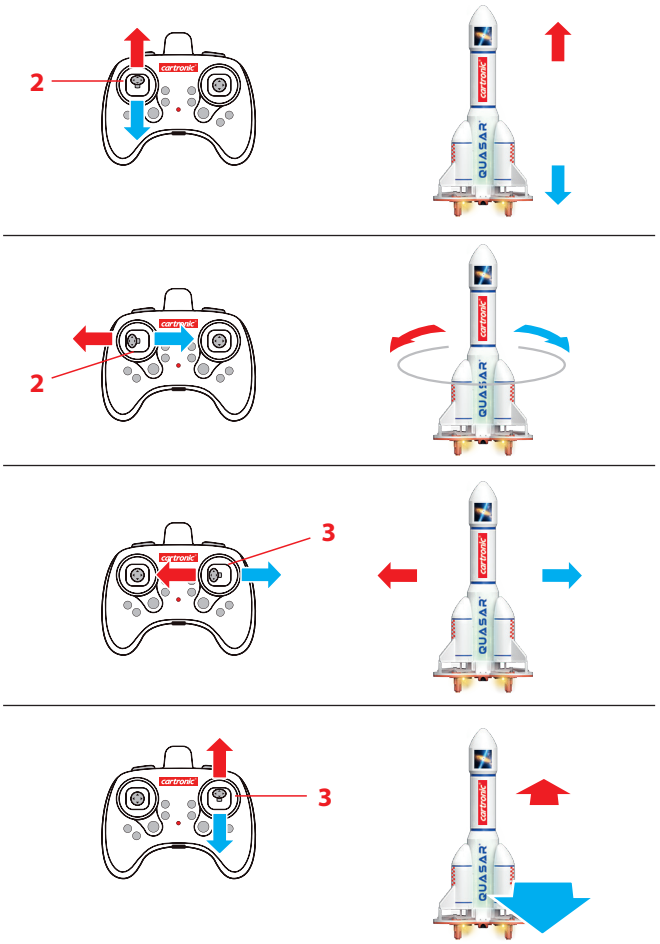
B. En appuyant sur le bouton de démarrage **6**, les pales du rotor commencent à tourner et le quadricoptère décolle automatiquement à une hauteur d'environ 1,5 mètre.

❺ Calibration



Si le quadricoptère ne monte pas verticalement après le décollage, cela peut être corrigé en tirant simultanément les leviers de commande gauche et droit dans leur coin inférieur extérieur respectif. La télécommande émet un signal sonore, les voyants clignotent rapidement puis restent allumés en continu. La calibration est terminée.

❻ Contrôle du quadricoptère



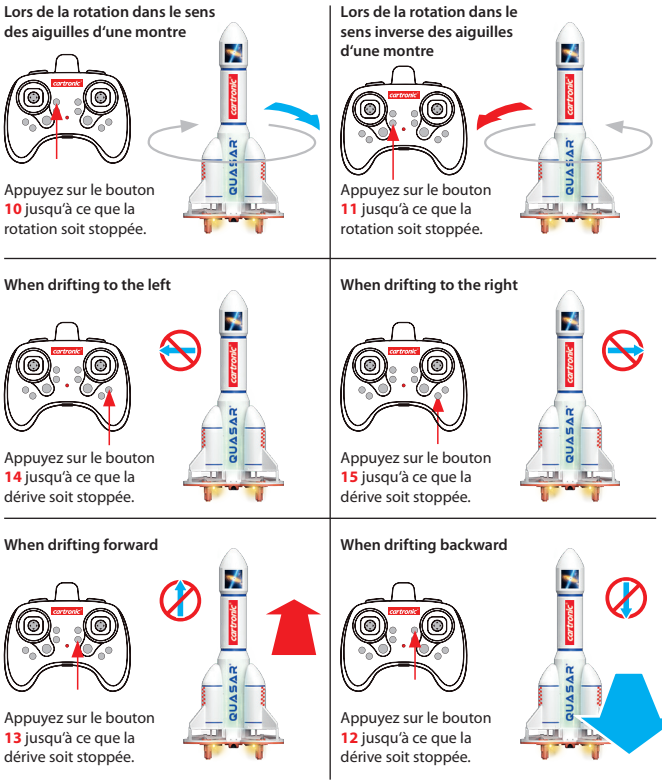
FR / BE / CH

❼ Mode Headless / Fonction de retour

En appuyant **brièvement** sur le bouton **4**, le quadricoptère passe en mode Headless. Un signal sonore retentit depuis la télécommande et les lumières du quadricoptère clignotent.

En mode Headless, le quadricoptère réagit **aux commandes du pilote toujours** dans la direction où les leviers de commande sont déplacés, indépendamment de la façon dont l'appareil a été orienté auparavant. Cela aide les novices à manœuvrer lorsqu'ils ne reconnaissent plus correctement l'orientation du quadricoptère dans l'espace. Une nouvelle pression **brève** sur le bouton **4** désactive le mode Headless.

❽ Réglage fin / Trim



Une fois que le quadricoptère a été ramené avec succès en position verticale lors du réglage fin, un long signal sonore retentit.

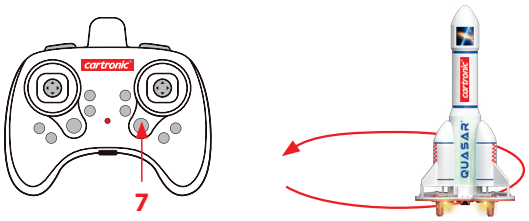
❾ Réglage de la vitesse

Lors du décollage, le quadricoptère est par défaut en mode basse vitesse (commutation à 3 vitesses). En appuyant légèrement sur le bouton **9**, un signal sonore simple retentit pour le mode basse vitesse, puis un signal double pour le mode vitesse moyenne et un triple pour le mode haute vitesse.

❿ Fonction d'arrêt d'urgence

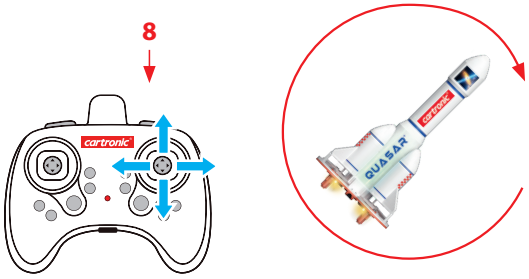
En cas d'urgence pendant le vol, maintenez enfoncé le bouton d'arrêt d'urgence **6** pour arrêter le drone et éviter d'éventuels dangers.

⓫ Fonction de vol circulaire à 360°



Pour faire voler automatiquement le quadricoptère en cercle horizontal sans utiliser les leviers de commande, maintenez enfoncé le bouton de vol circulaire **7** et poussez le levier de commande droit **3** dans la direction souhaitée du cercle. Le quadricoptère effectuera alors un vol circulaire à 360° dans cette direction.

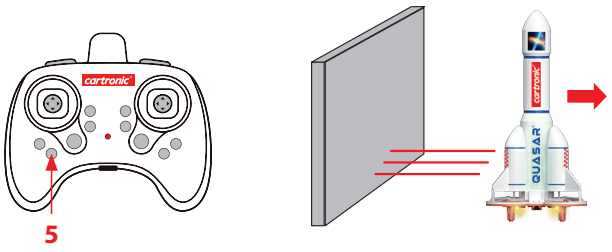
⓬ Fonction Flip (Salto)



À une altitude de vol de plus de 3 mètres, vous pouvez appuyer sur le bouton Flip **8** et déplacer le levier de commande droit **3** dans la direction souhaitée du flip. Le quadricoptère effectuera alors une rotation à 360° dans cette direction.

Remarque : Lorsque la batterie est entièrement chargée, elle offre les meilleures performances pour les flips. Si la batterie est faible, la fonction flip à 360° est automatiquement désactivée.

⓭ Mode d'évitement d'obstacles



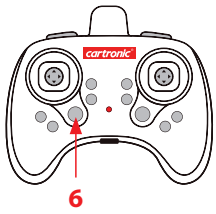
Pour passer en mode d'évitement d'obstacles, appuyez sur le bouton **5**. Appuyez à nouveau pour quitter le mode. Les obstacles sont évités sur 2 côtés et le quadricoptère se déplace dans la direction opposée à l'obstacle.

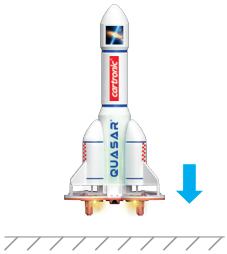
Il est recommandé d'activer la fonction d'évitement d'obstacles pour une utilisation en intérieur avec une surface dégagée de 6 x 6 mètres ou plus. Lorsque le quadricoptère passe en mode d'évitement d'obstacles, la vitesse par défaut est basse.

⓮ Protection contre la décharge profonde de la batterie pendant le vol

Si, pendant le vol, le voyant LED clignote lentement et que la télécommande émet un signal sonore, cela signifie que la batterie est faible. Il est recommandé de retourner et de terminer le vol.

15 Atterrissage et fin du vol

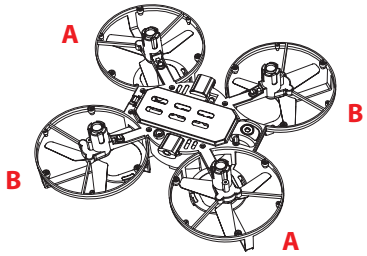


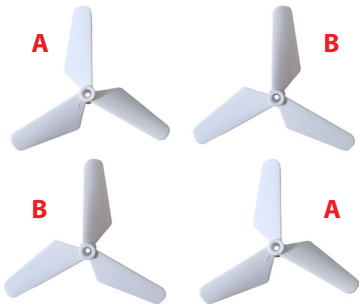


Pour terminer le vol, appuyez sur le bouton **6** « Démarrage/Atterrissage ». Le drone atterrit lentement. Pendant l'atterrissage, le drone peut être dirigé vers le point d'atterrissage à l'aide du levier des gaz et du levier de direction. Après l'atterrissage, les rotors s'arrêtent.

Ensuite, éteignez d'abord le quadricoptère, puis la télécommande. Il est recommandé de recharger complètement la batterie avant le prochain vol.

16 Remplacement des rotors





Si les rotors du quadricoptère sont endommagés ou déformés, ils doivent être remplacés par les rotors de rechange fournis.

Lors du remplacement, il est impératif de respecter les marquages « **A** » et « **B** » indiqués sur les rotors, sinon le quadricoptère ne pourra pas démarrer normalement.

Remarque :

Pour les demandes de service, veuillez vous adresser exclusivement à AUTEC AG : coordonnées voir page 1. Pièces de rechange disponibles sur : www.cartronic.eu

Questions fréquemment posées (FAQ)

Problème	Cause	Solution
Le quadricoptère ne répond pas	1. Le quadricoptère a activé la protection contre les sous-tensions. 2. Si l'alimentation de la télécommande est faible, le voyant d'alimentation clignote.	1. Chargez le drone. 2. Remplacez les piles de la télécommande.
La réaction en vol du quadricoptère n'est pas assez sensible	1. L'alimentation de la télécommande est faible. 2. Il y a une interférence avec la même fréquence que celle de la télécommande.	1. Remplacez les piles. 2. Déplacez-vous dans un endroit sans interférences de même fréquence.
Le quadricoptère dérive latéralement en vol stationnaire	Le quadricoptère n'est pas calibré.	Calibrez le drone jusqu'à ce qu'il soit centré. Pour plus de détails, voir le point 5.
En mode Headless, le quadricoptère vole vers l'avant	Ceci est causé par des collisions.	Réinitialisez la direction vers l'avant. Pour plus de détails, voir la section « Mode Headless » au point 7.
Le quadricoptère ne peut pas maintenir l'altitude, ne monte pas ou ne descend pas	1. Le quadricoptère n'est pas calibré. 2. Pression atmosphérique instable par conditions météorologiques extrêmes. 3. Collision violente entraînant une perturbation des données du gyroscope.	1. Calibrez à nouveau le drone jusqu'à ce qu'il soit centré. Voir point 5 pour plus de détails. 2. Évitez de voler par mauvais temps. 3. Calibrez à nouveau le drone jusqu'à ce qu'il soit centré.

Visitez notre boutique en ligne
pour découvrir d'autres produits passionnants :
www.cartronic.eu

CONSIGNES DE SÉCURITÉ

FR / BE / CH

Opération

Ne pas coller d'étiquette sur l'hélicoptère car cela peut perturber la réception. Ne pas mettre mains, cheveux et vêtements à proximité des hélices. Ne pas procéder à des manipulations ou des modifications sur l'hélicoptère.

Milieu de fonctionnement

Uniquement utiliser à l'intérieur, à l'abri des courants d'air. Ne pas utiliser dehors. Espace nécessaire ~ 10 m (L) x 6 m (l) x 2,5 m (h).

ATTENTION: Risques de blessure aux yeux ! Veillez à garder une distance de sécurité d'au moins 3 mètres. Aucune personne, aucun animal ou autre obstacle ne doivent se trouver dans l'espace de fonctionnement de l'hélicoptère.

Entretien

Veuillez contrôler régulièrement les câbles, connecteurs et rotors s'ils ne présentent aucune détérioration. En cas de détérioration, ne pas utiliser l'hélicoptère. Les éléments détériorés doivent être remplacés de façon conforme avant toute remise en marche. Évitez de salir votre hélicoptère. En nettoyant l'hélicoptère, assurez vous qu'il soit éteint et déconnecté du câble de chargement. Nettoyer l'hélicoptère uniquement à l'aide d'un chiffon doux ou d'un pinceau doux. Ne pas utiliser de produits de nettoyage ou de dissolvants.

Usage des accus lithium-polymère (LiPo)

Pour le chargement, utiliser uniquement les câbles de chargement fournis avec la livraison.

Toute manipulation faite sur le câble de chargement peut entraîner de sérieuses détériorations. Vérifiez régulièrement si le câble de chargement présente des détériorations et n'utilisez aucun câble de chargement détérioré. Durant le chargement, l'hélicoptère doit être posé uniquement sur une surface ininflammable, résistante à la chaleur et non conductrice. L'emplacement de chargement doit être tenu à l'écart de tout matériau inflammable ou facilement inflammable. Séparer l'accu du câble de chargement une fois le chargement effectué. **Conservation:** les cellules LiPo doivent toujours être maintenues en état de charge durant la conservation. Toujours recharger le LiPo immédiatement après le vol et le maintenir toujours en état de charge.

Nous déclinons toute responsabilité pour des dommages résultant d'une utilisation des accus LiPo non conforme. Ne jetez jamais les accus LiPo dans le feu ou autres sources de chaleur. N'essayez jamais d'ouvrir l'accu LiPo ou de le détruire de façon quelconque.

Ne conversez jamais l'hélicoptère et l'accu LiPo dans une voiture ou tout autre endroit dans lequel la température ambiante peut dépasser 60°. Dans le pire des cas, l'accu LiPo s'échauffe fortement et peut exploser. Évitez une exposition directe au soleil.

- Ne jetez jamais les accus LiPo par terre.
- N'assemblez jamais ensemble le pôle négatif avec le pôle positif ou avec des objets métalliques.
- Ne pas ouvrir le LiPo
- Ne pas utiliser le LiPo à proximité du feu ou dans des températures ambiantes de plus de 80° C
- N'immergez pas le LiPo dans de l'eau et ne le mouillez pas
- Ne rechargez pas le LiPo s'il est exposé directement au soleil ou à proximité du feu.
- N'enfoncez aucun clou ou tout autre objet métallique dans le LiPo
- N'écrasez pas ou ne heurtez pas le LiPo.
- Ne jetez pas ou ne propulsez pas le LiPo
- N'utilisez pas le LiPo s'il est de toute évidence déformé ou endommagé.
- N'effectuez aucune soudure directement sur le LiPo
- Ne chargez pas et ne déchargez pas le LiPo si la polarité est inversée
- Ne connectez pas le LiPo avec la prise ou l'allume-cigare de la voiture
- Utilisez le LiPo uniquement pour l'hélicoptère et pour aucun autre emploi
- Ne touchez pas avec les mains nues le LiPo s'il coule.
- Cet appareil n'est pas prévu pour être utilisé par des personnes (y compris des enfants) ayant des capacités réduites au niveau physique, sensoriel ou mental ou ne possédant suffisamment pas d'expérience et/ou de connaissances, à moins qu'ils ne soient surveillés par une personne responsable de leur sécurité ou que celle-ci leur a donné les instructions nécessaires pour utiliser cet appareil. Les enfants doivent être sous surveillance afin de s'assurer qu'ils ne jouent pas avec cet appareil.

Conduite à suivre au cas où les cellules LiPo prendraient feu

Si, pour des raisons externes quelconques, les cellules LiPo ont pris feu, il est impératif de prendre les mesures nécessaires suivantes: gardez votre calme et agissez avec prudence. Bloquez la zone dangereuse. Faites en sorte que tous les spectateurs, passants et autres personnes quittent la zone dangereuse, ceci dans le sens contraire au vent. Faites en sorte ci-possible que tous les objets inflammables soient éloignés de la zone dangereuse. Ne respirez pas les gaz d'incendie et la fumée car risque d'intoxication. N'essayez pas d'éteindre le feu avec de l'eau car risque d'explosion.

Moyens d'extinction appropriés:

Sable sec, extincteur d'incendie, couvertures anti-feu, couvercles ignifuges adaptés, eau salée. Approchez vous de l'incendie, avec le vent de derrière, et utilisez les moyens d'extinction avec générosité et selon les instructions, c'est-à-dire versez le sable d'extinction en entier et en une seule fois sur l'incendie et recouvrez le de façon à ce que l'air ne puisse plus passer. Nettoyez le lieu d'incendie seulement après que tout soit complètement refroidi et après un délai d'attente suffisant ((> 2 heures)et éliminez les résidus en tant que déchets polluants selon les règlements officiels. Portez pour ceci des gants de protection. Si vous avez le moindre doute concernant vos tentatives d'extinction, appelez les pompiers (112) en secours.

MANIPULATION DES PILES

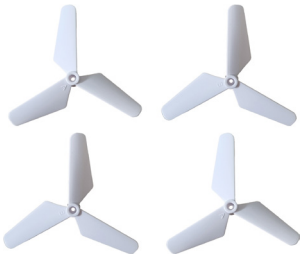
Piles et accumulateurs ne doivent pas être jetés aux ordures ménagères car il s'agit de déchets dangereux. Le distributeur est tenu selon la loi de reprendre les piles usées. Vous pouvez rapporter gratuitement les piles usées dans nos points de ventes ou dans un commerce à proximité ou dans les points de collecte communaux. Vérifier régulièrement les piles et les retirer après utilisation afin d'éviter qu'elles ne coulent. Respecter la polarité en plaçant les piles. Utiliser uniquement les piles recommandées. Les piles non rechargeables ne doivent pas être rechargées. Retirer les piles usées des jouets et les éliminer selon les recommandations du fabricant. Ne pas court-circuiter les bornes de raccord. Recharger les piles rechargeables uniquement sous la surveillance d'adultes. Ne pas utilisez simultanément des piles de type différent ou des piles usagées avec des piles neuves.

PIÈCES DE RECHANGE

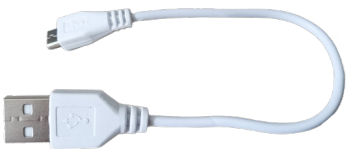
41960-010

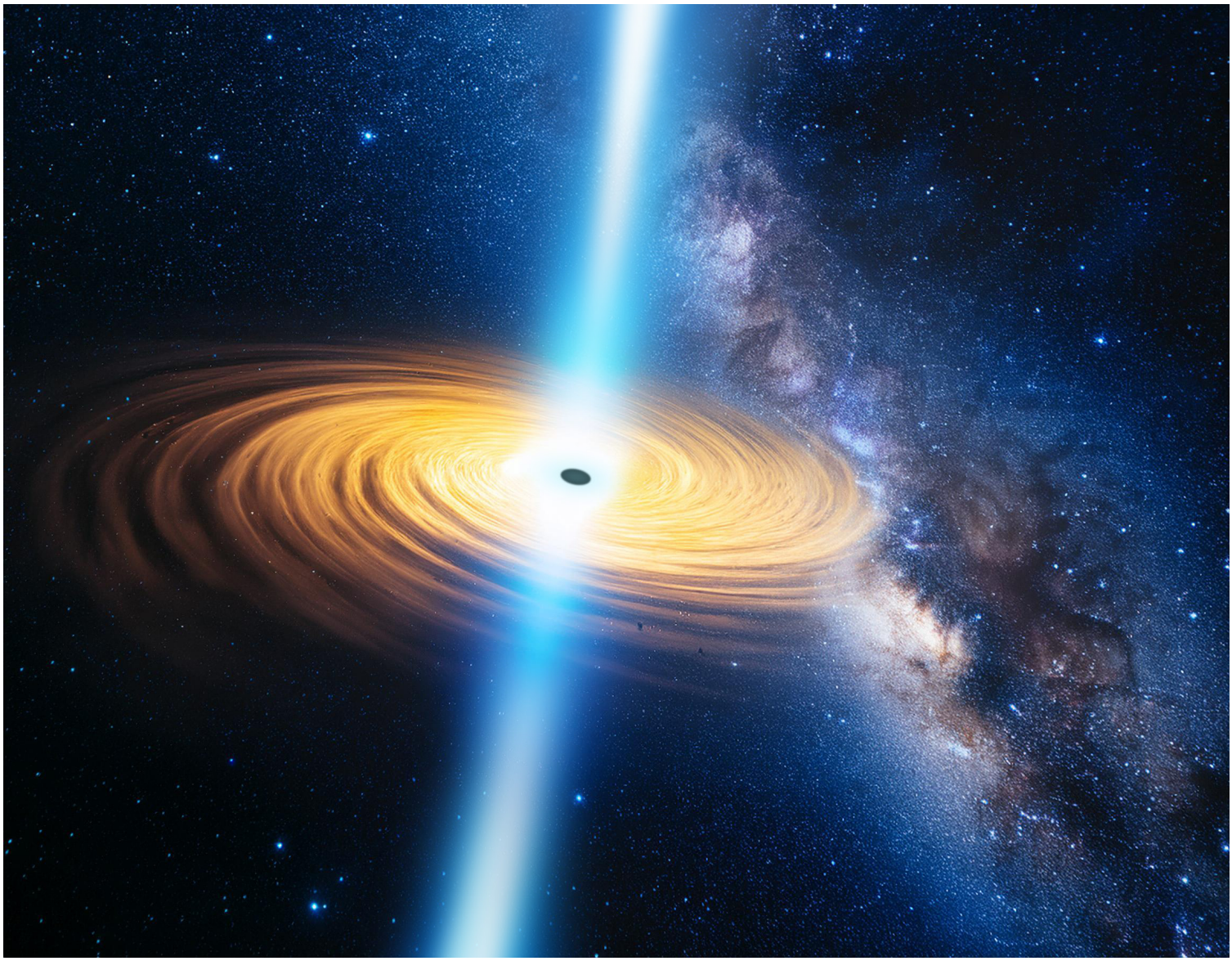


41960-020



41960-030





Qu’est-ce qu’un QUASAR ?

Un quasar est le noyau actif d’une galaxie qui apparaît presque ponctuellement à la lumière visible et ressemble beaucoup à une étoile. Il émet d’immenses quantités d’énergie dans différentes gammes de longueurs d’onde. Le nom Quasar vient du terme anglais « quasi-stellar radio source », qui peut être traduit par « star(s)-like » ou « star(s)-like radio source ».

Le rayonnement d’un quasar est produit par un disque rotatif de matière lumineuse appelé disque d’accrétion. Celui-ci entoure un trou noir supermassif.

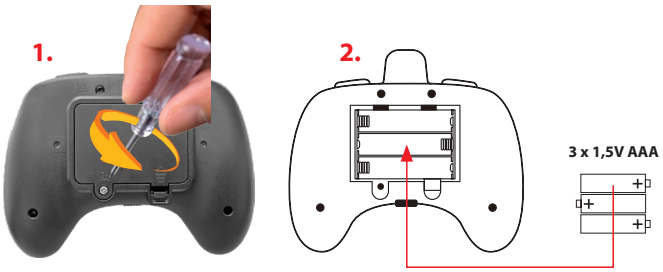
Selon les connaissances actuelles, il existe au centre de toutes les galaxies un trou noir très massif avec un épaississement central, pouvant avoir plusieurs millions à plusieurs milliards de masses solaires. Les galaxies actives sont caractérisées par un trou noir central qui gagne en masse au fil du temps. Cela se produit parce que la matière de la galaxie environnante, comme le gaz interstellaire ou les étoiles irrégulières, est attirée par la gravité du trou noir.

IT / CH



1 Interruttore a scorrimento OFF/ON
2 Leva di controllo per l'altitudine e rotazione destra/sinistra
3 Leva di controllo avanti, indietro, sinistra, destra
4 Modalità Headless
5 Rilevamento ostacoli On/Off
6 Avvio/Atterraggio/Arresto d'emergenza
7 Funzione di volo circolare a 360°
8 Funzione Salto
9 Impostazione della velocità
10 Trim durante la rotazione a destra
11 Trim durante la rotazione a sinistra
12 Trim durante la deriva all'indietro
13 Trim durante la deriva in avanti
14 Trim durante la deriva a sinistra
15 Trim durante la deriva a destra

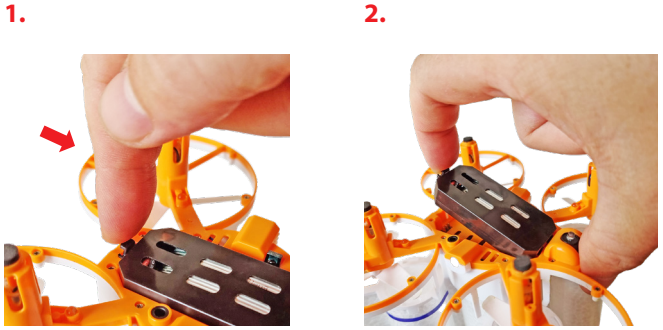
❶ Inserire le batterie



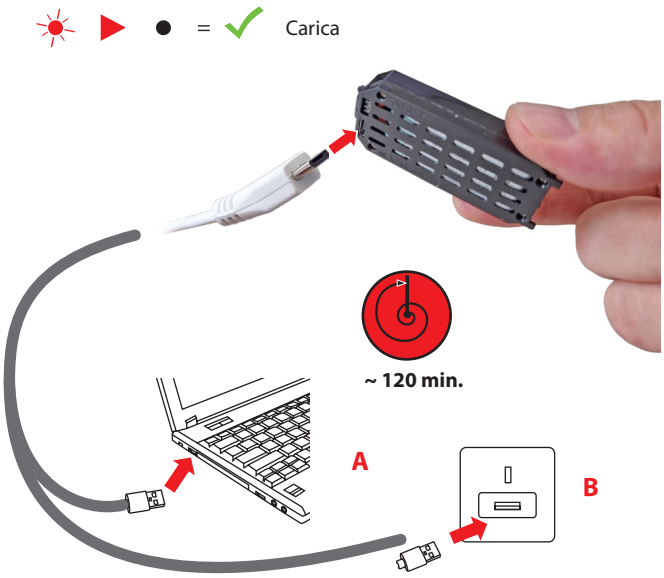
1. Allentare la vite del vano batterie sul retro del telecomando e aprire il vano.
2. Inserire tre batterie AAA da 1,5 V (non incluse) rispettando la polarità corretta. Chiudere il vano batterie e serrare la vite.

❷ Caricare la batteria

Prima di rimuovere la batteria, assicurarsi che il quadricottero e il telecomando siano impostati su **OFF**.



La batteria si trova sulla base del quadricottero. Dopo aver premuto il gancio di sblocco (**1**), estrarre la batteria dal quadricottero (**2**).



Prima del primo utilizzo, caricare la batteria del quadricottero. Dopo un tempo di ricarica di circa **120 minuti**, il quadricottero può volare per circa **5-6 minuti**.

Caricare la batteria tramite un PC o un alimentatore USB:

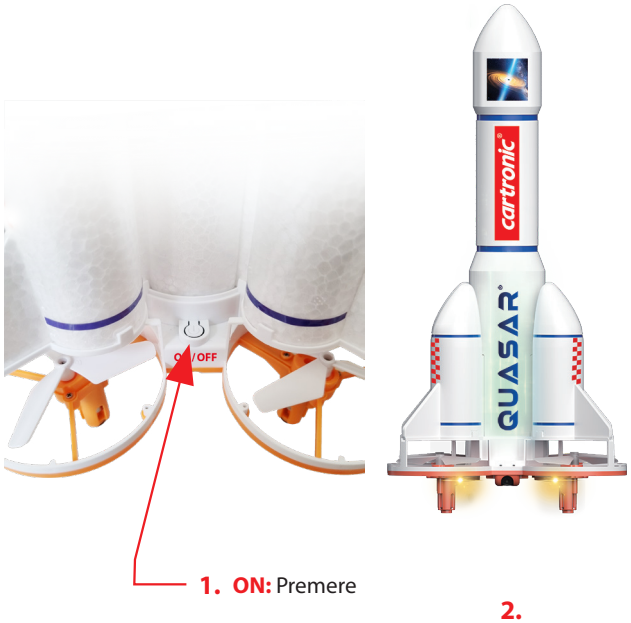
1. Collegare il cavo USB alla porta USB della batteria e alla porta USB del PC (**A**) o dell'alimentatore USB (**B**).
2. Il LED nell'unità batteria si illumina di rosso durante la carica. Si spegne una volta completata la ricarica.

1. 2.

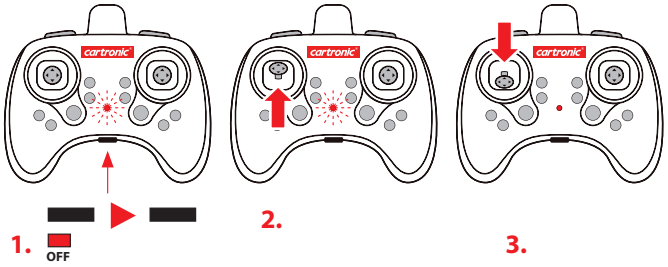


Reinserire il pacco batteria nel vano (**1**) e far scattare il gancio di sblocco (**2**).

❸ Messa in funzione



1. Per accendere, premere l'interruttore On/Off sul quadricottero finché le luci sul e nel dispositivo lampeggiano.
2. Posizionare il quadricottero davanti a sé su una superficie piana, con l'interruttore On/Off rivolto verso di voi.

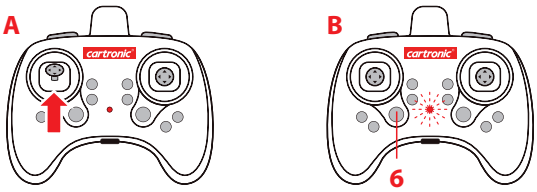


Accendere il telecomando ⏻ (**1.**). Il LED rosso di controllo del telecomando lampeggia. Spostando la leva di controllo sinistra completamente verso l'alto (**2**) e poi completamente verso il basso, stabilire il collegamento tra telecomando e quadricottero (**3**). Si sente un segnale acustico doppio.

Le luci sul quadricottero e il LED di controllo del telecomando ora rimangono accesi. Il quadricottero è pronto al volo.

In caso di malfunzionamenti, controllare la carica delle batterie e della batteria.

❹ Modalità inattiva / Avvio automatico



A. Modalità inattiva: Premere la leva di controllo sinistra **2** verso l'alto e rilasciare. Le pale del rotore del quadricottero girano, ma non decolla. Dopo 9–10 secondi di inattività, le pale si fermano.

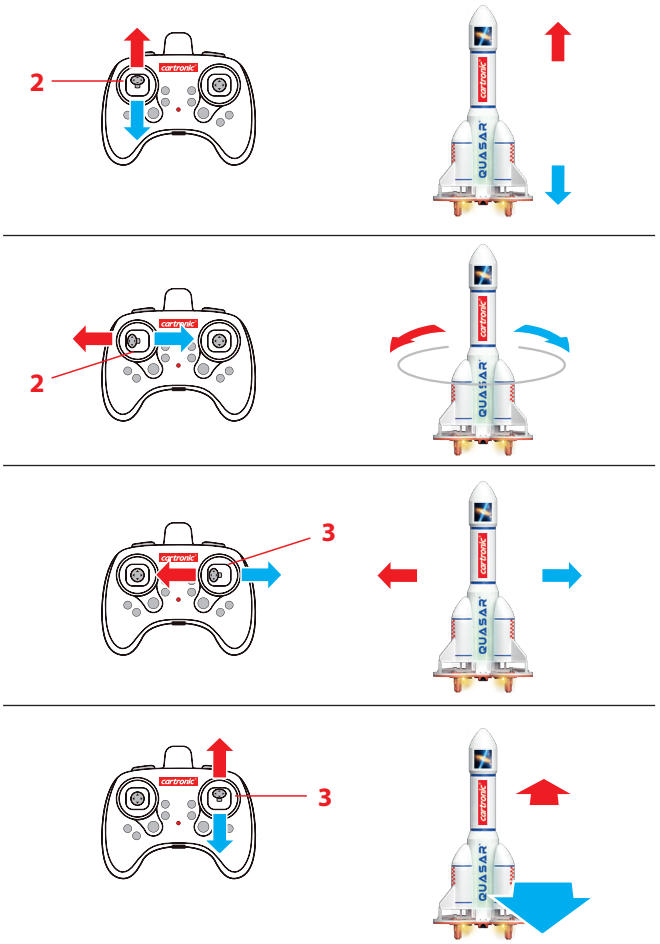
B. remendo il pulsante di avvio **6**, le pale del rotore del quadricottero iniziano a girare ed esso decolla automaticamente fino a un'altezza di circa 1,5 metri.

❺ Calibrazione



Se il quadricottero non sale verticalmente dopo il decollo, è possibile correggerlo tirando contemporaneamente le leve di controllo sinistra e destra verso i rispettivi angoli inferiori esterni. Il telecomando emette un segnale acustico, le spie di controllo lampeggiano rapidamente e poi rimangono accese. La calibrazione è completata.

❻ Controllo del quadricottero



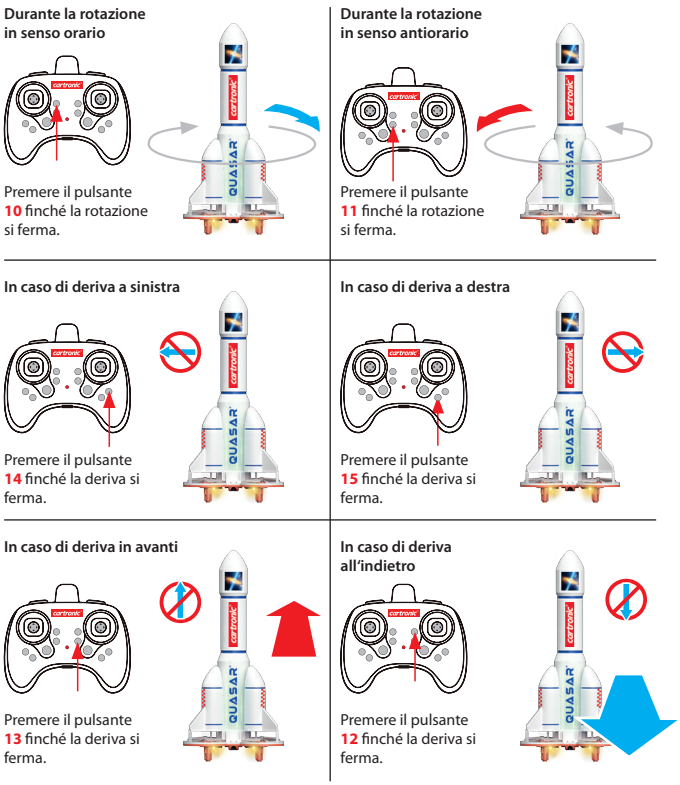
IT / CH

❼ Modalità Headless / Funzione di ritorno

Premendo **brevemente** il pulsante **4**, il quadricottero entra in modalità Headless. Un segnale acustico proviene dal telecomando e le luci del quadricottero lampeggiano.

In modalità Headless, il quadricottero risponde ai comandi di controllo **dal punto di vista del pilota** sempre nella direzione in cui si muovono le leve di controllo, indipendentemente da come il quadricottero è stato precedentemente ruotato in orizzontale. Questo aiuta il principiante a manovrare quando non riconosce più correttamente l'orientamento del quadricottero nello spazio. Premendo nuovamente **brevemente** il pulsante **4** si interrompe la modalità Headless.

❽ Regolazione fine / Trimming



Una volta che il quadricottero è stato riportato con successo in posizione verticale durante la regolazione fine da una posizione deviata, si sente un lungo segnale acustico.

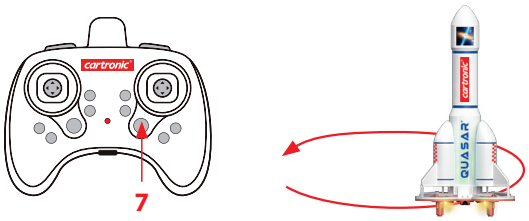
❾ Impostazione della velocità

Al decollo, il quadricottero si trova di default in modalità a bassa velocità (commutazione a 3 velocità). Premendo leggermente il pulsante **9**, si sente prima un singolo segnale acustico per la modalità a bassa velocità, poi un doppio segnale per la modalità a velocità media e un triplo segnale per la modalità ad alta velocità.

❿ Funzione di arresto d'emergenza

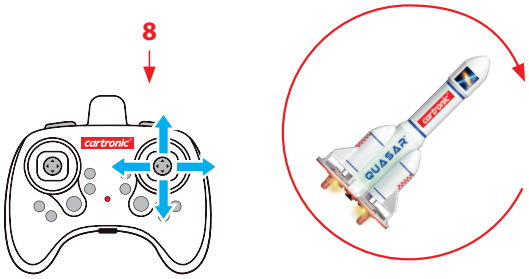
In caso di emergenza durante il volo, tenere premuto il pulsante di arresto d'emergenza **6** per fermare il drone ed evitare possibili pericoli.

⓫ Funzione di volo circolare a 360°



Per far volare automaticamente il quadricottero in un cerchio orizzontale in posizione verticale senza usare le leve di controllo, tenere premuto il pulsante di volo circolare **7** e spingere la leva di controllo destra **3** nella direzione desiderata in cui deve avvenire il movimento circolare. Il quadricottero eseguirà quindi un percorso circolare a 360° in quella direzione.

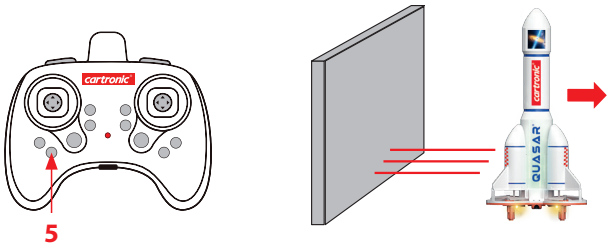
⓬ Funzione Salto



A un'altezza di volo superiore a 3 metri, è possibile premere il pulsante Salto **8** e spostare la leva di controllo destra **3** nella direzione desiderata in cui deve avvenire il salto. Il quadricottero eseguirà quindi una rotazione di 360° in quella direzione.

Nota: Quando la batteria è completamente carica, offre le migliori prestazioni per il salto. Se la batteria è scarica, la funzione salto a 360° viene automaticamente disattivata.

⓭ Modalità di evitamento ostacoli



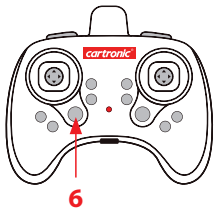
Per passare alla modalità di evitamento ostacoli, premere il pulsante **5**. Premere nuovamente per terminare la modalità. Gli ostacoli vengono evitati su 2 lati e il quadricottero si sposta nella direzione opposta all'ostacolo.

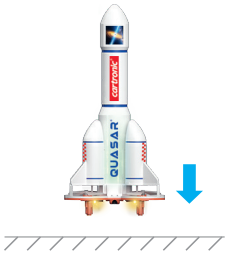
Si consiglia di attivare la funzione di evitamento ostacoli per l'uso in interni con una superficie aperta di 6 x 6 metri o più. Quando il quadricottero passa alla modalità di evitamento ostacoli, la velocità standard è bassa.

⓮ Protezione contro la scarica profonda della batteria durante il volo

Se durante il volo la luce LED lampeggia lentamente e il telecomando emette un segnale acustico, significa che la batteria ha raggiunto un basso livello di carica. Si consiglia di tornare indietro e terminare il volo.

15 Atterraggio e fine del volo

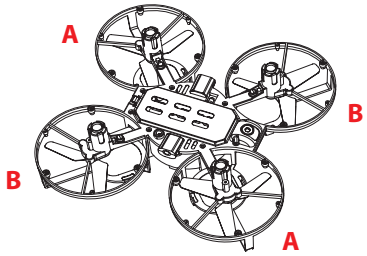


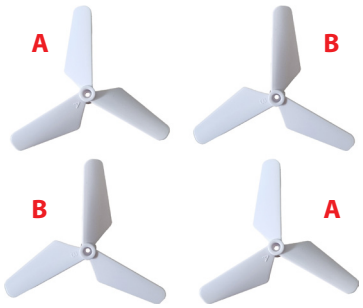


Per terminare il volo, premere il pulsante **6** „Avvio/Atterraggio“. Il drone atterra lentamente. Durante l'atterraggio, il drone può essere guidato verso il punto di atterraggio utilizzando la leva dell'acceleratore e la leva direzionale. Dopo l'atterraggio, le pale del rotore si fermano.

Successivamente, spegnere prima il quadricottero e poi il telecomando. Si consiglia di ricaricare completamente la batteria prima del prossimo volo.

16 Sostituzione delle pale del rotore





Se le pale del rotore del quadricottero sono danneggiate o deformate, devono essere sostituite con le pale di ricambio incluse nella confezione.

Durante la sostituzione, è fondamentale rispettare le marcature con le lettere „**A**“ e „**B**“ indicate sulle pale del rotore; altrimenti, il quadricottero non potrà avviarsi normalmente.

Nota:

Per richieste di assistenza, rivolgersi esclusivamente a AUTEC AG: dati di contatto vedi pagina 1. Pezzi di ricambio su: www.cartronic.eu

Domande frequenti (FAQ)

Problema	Motivo	Soluzione
Il quadricottero non risponde	1. Il quadricottero ha attivato la protezione da sottotensione. 2. Se l'alimentazione del telecomando è debole, l'indicatore di alimentazione lampeggia.	1. Caricare il drone. 2. Sostituire le batterie del telecomando.
La reazione di volo del quadricottero non è abbastanza sensibile	1. L'alimentazione del telecomando è debole. 2. C'è un'interferenza con la stessa frequenza del telecomando.	1. Sostituire le batterie. 2. Spostarsi in un altro luogo dove non ci sono interferenze sulla stessa frequenza.
Il quadricottero vola lateralmente in una direzione durante il volo stazionario	Il quadricottero non è calibrato.	Calibrare il drone finché non è centrato. Per ulteriori dettagli, vedere il punto 5.
In modalità Headless, il quadricottero vola in avanti	Questo è causato da collisioni.	Reimpostare la direzione in avanti. Per ulteriori dettagli, vedere la sezione „Modalità Headless“ al punto 7.
Il quadricottero non può mantenere l'altitudine, non si muove su e giù	1. Il quadricottero non è calibrato. 2. Pressione dell'aria instabile in condizioni meteorologiche estreme. 3. Forte collisione che causa disturbi nei dati del giroscopio.	1. Calibrare nuovamente il drone finché non è centrato. Vedere il punto 5 per ulteriori dettagli. 2. Evitare voli in condizioni meteorologiche avverse. 3. Calibrare nuovamente il drone finché non è centrato.

**Visita il nostro negozio online
per altri prodotti interessanti:
www.cartronic.eu**

INDICAZIONI DI SICUREZZA

IT / CH

Funzionamento

Non incollare etichette sull'elicottero, ciò potrebbe disturbare la ricezione. Mantenere mani, capelli e indumenti distanti dall'elica. Non apportare modifiche o cambiamenti di alcun tipo all'elicottero.

Ambiente di funzionamento

Utilizzare esclusivamente in ambiente interno privo di correnti d'aria. Non utilizzare all'aria aperta. Ingombro ~ 10 m (L) x 6 m (B) x 2,5 m (H).

ATTENZIONE: Pericolo di ferite agli occhi! Mantenere una distanza di sicurezza di almeno 3 metri.

Nel luogo di funzionamento non devono essere presenti persone o animali né ostacoli di alcun tipo.

Manutenzione

Si prega di controllare regolarmente cavi, prese e rotori in merito a guasti. In caso di guasto l'elicottero non deve essere utilizzato. Le parti danneggiate devono essere sostituite correttamente prima di una nuova messa in funzione. Evitare di sporcare l'elicottero. Si prega, prima di procedere con la pulizia, di assicurarsi che l'elicottero sia spento e staccato dal cavo di ricarica. Per pulire l'elicottero utilizzare solo un panno soffice o un pennello morbido. Non utilizzare detergenti o solventi.

Dimestichezza con l'accumulatore litio-polimero (LiPo)

Per la ricarica utilizzare esclusivamente il cavo di ricarica in dotazione.

Qualunque manipolazione al cavo di ricarica può provocare gravi danni. Controllare regolarmente il cavo di ricarica in merito a danneggiamenti e non utilizzare cavi danneggiati. Durante la carica l'elicottero può essere posizionato esclusivamente su un piano d'appoggio non infiammabile, resistente al calore e non conduttore di elettricità. Combustibili e materiali facilmente infiammabili devono essere tenuti lontano dall'ambiente di carica. Al termine della ricarica l'accumulatore deve essere staccato dal cavo di ricarica. **Magazzinaggio:** Le celle LiPo possono essere immagazzinate solo in stato di carica. Dopo il LiPo ricaricare immediatamente l'elicottero e riporre solo se carico.

Per danni dovuti a un uso scorretto dell'accumulatore LiPo non si assume alcuna responsabilità. Non gettare mai l'accumulatore LiPo nel fuoco o in simili fonti di calore. Non provare mai ad aprire l'accumulatore LiPo, né a distruggerlo in qualunque altro modo.

Non tenere mai l'elicottero e l'accumulatore LiPo in auto o in altro luogo, nel quale la temperatura può salire ad oltre 60°. In casi estremi l'accumulatore LiPo potrebbe surriscaldarsi ed esplodere. Evitare l'esposizione diretta al sole.

- Non gettare mai l'accumulatore LiPo a terra
- Non tenete mai polo positivo e polo negativo insieme o a contatto con oggetti di metallo
- Non aprire il LiPo
- Non utilizzare il LiPo in vicinanza di fiamme o a temperature ambiente superiori a 80° C
- Non immergere il LiPo in acqua e non bagnatelo
- Non caricare il LiPo a diretta esposizione solare o vicino a fiamme
- Non conficcare chiodi o oggetti di metallo nell'accumulatore LiPo
- Non schiacciare o battere il LiPo.
- Non lanciare o scagliare il LiPo
- Non utilizzare il LiPo nel caso in cui esso sia stranamente deformato o danneggiato.
- Non saldare direttamente al LiPo
- Non caricare e scaricare il LiPo in polarizzazione inversa
- Non mettere in contatto il LiPo con la presa o con l'accenditore di sigarette in auto
- Utilizzare il LiPo solo per il vostro Heli e non per un impiego non previsto
- Non toccare il LiPo direttamente con le mani in presenza di perdite.
- Il presente apparecchio non è indicato per l'uso da parte di persone (bambini inclusi) con capacità fisiche, sensoriali o mentali limitate o prive di esperienza e/o di conoscenza, a meno che esse non vengano sorvegliate da persone responsabili per la loro sicurezza o ricevano da queste indicazioni su come usare l'apparecchio. I bambini devono essere sorvegliati per evitare che essi giochino con l'apparecchio.

Comportamento da seguire con le celle LiPo in caso di incendio

Nel caso in cui le celle LiPo prendessero fuoco per cause esterne è necessario adottare le seguenti misure. Mantenere la calma e agire con cautela. Sbarrare la zona di pericolo. Fare immediatamente in modo che tutti gli spettatori, i passanti e altre persone abbandonino il luogo dell'incendio contro vento. Possibilmente fare in modo di allontanare tutti gli oggetti infiammabili dalla zona di pericolo. Non respirare i gas di combustione e il fumo, pericolo di avvelenamento. Non tentare di domare l'incendio con acqua, pericolo di esplosione.

Come materiali antincendio si prestano:

Sabbia asciutta, estintore, coperte antifiamma, adeguato coperchio refrattario, acqua salata. Avvicinarsi al luogo d'incendio con vento alle spalle e impiegare i materiali antincendio senza indugio e secondo le prescrizioni, e cioè gettare la sabbia tutta insieme sul luogo d'incendio e coprirlo ermeticamente.

Sgomberare il luogo dell'incendio solo ad avvenuto raffreddamento e dopo un lungo periodo di attesa (> 2 ore), smaltire i resti come rifiuti tossici secondo le disposizioni impartite dalle autorità. Indossare a tale scopo guanti protettivi. Al minimo dubbio in merito al vostro tentativo di domare l'incendio, chiamare a soccorso i vigili del fuoco. (115).

DIMESTICHEZZA CON LE BATTERIE

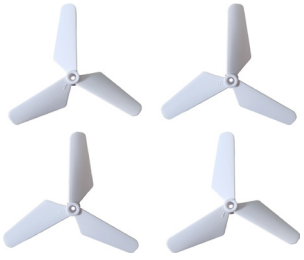
Batterie e accumulatore non possono essere smaltite con i rifiuti domestici, bensì smaltire come rifiuti speciali. Il distributore è tenuto per legge a ritirare le batterie usate. Potrete restituire gratuitamente lebatterie usate al nostro punto vendita o in immediata vicinanza dell'esercizio commerciale nonché nei luoghi di raccolta comunali. Controllare regolarmente le batterie ed estrarle dall'alloggio per evitare eventuali perdite. Inserire correttamente le batterie secondo la polarità. Utilizzare solo le batterie raccomandate. Batterie non ricaricabili non devono essere ricaricate. Estrarre le batterie scariche dal giocattolo e smaltirle come raccomandato dal produttore. Morsetti non devono essere messi in cortocircuito. Caricare le batterie ricaricabili solo sotto la sorveglianza di adulti. Non utilizzare mai batterie di tipo differente o batterie nuove e usate insieme.

PEZZI DI RICAMBIO

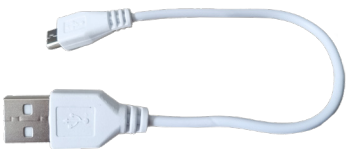
41960-010

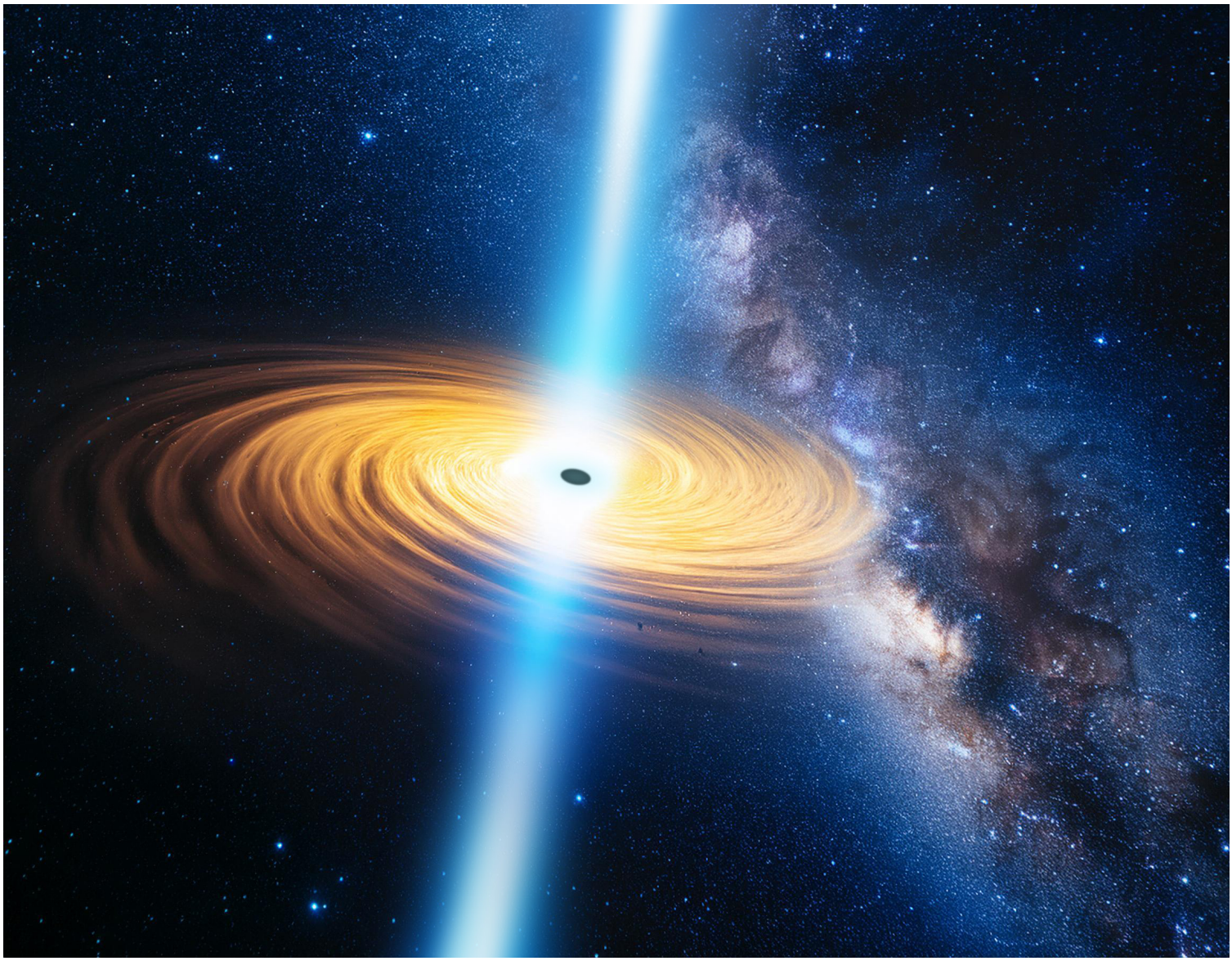


41960-020



41960-030





Cos'è un QUASAR?

Un quasar è il nucleo attivo di una galassia che appare quasi puntiforme nella luce visibile e assomiglia molto a una stella. Emette immense quantità di energia in diverse gamme di lunghezze d'onda. Il nome Quasar deriva dal termine inglese "quasi-stellar radio source", che può essere tradotto come "star(s)-like" o "star(s)-like radio source".

La radiazione di un quasar è prodotta da un disco rotante di materia luminosa chiamato disco di accrescimento. Questo circonda un buco nero supermassiccio.

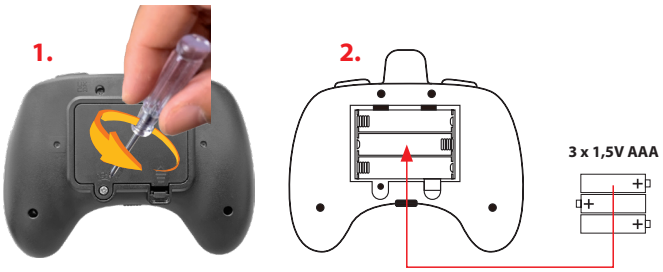
Secondo le conoscenze attuali, al centro di tutte le galassie esiste un buco nero molto massiccio con un ispessimento centrale, che può avere da diversi milioni a miliardi di masse solari. Le galassie attive sono caratterizzate dal buco nero centrale che aumenta di massa nel tempo. Ciò accade perché la materia proveniente dalla galassia circostante, come il gas interstellare o le stelle sfilacciate, è attratta dalla gravità del buco nero.

ES



1 Interruptor deslizante OFF/ON
2 Palanca de control para la altura de vuelo y rotación derecha/izquierda
3 Palanca de control hacia adelante, hacia atrás, izquierda, derecha
4 Activación del modo Headless
5 Detección de obstáculos Encendido/Apagado
6 Inicio/Aterrizaje/Parada de emergencia
7 Función de vuelo circular 360°
8 Función de giro (Salto)
9 Ajuste de velocidad
10 Recortar al girar a la derecha
11 Recortar al girar a la izquierda
12 Recortar al derrapar hacia atrás
13 Recortar al desviarse hacia adelante
14 Recortar al desviarse hacia la izquierda
15 Recortar al desviarse hacia la derecha

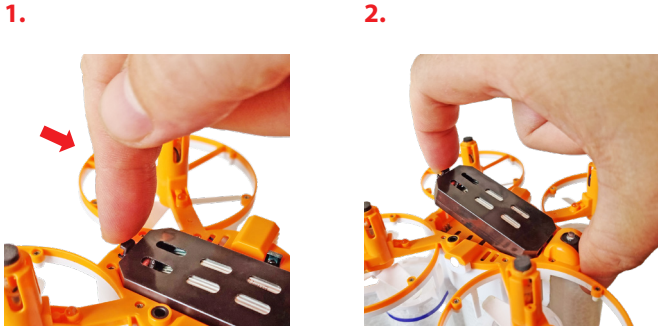
1 Inserción de las baterías



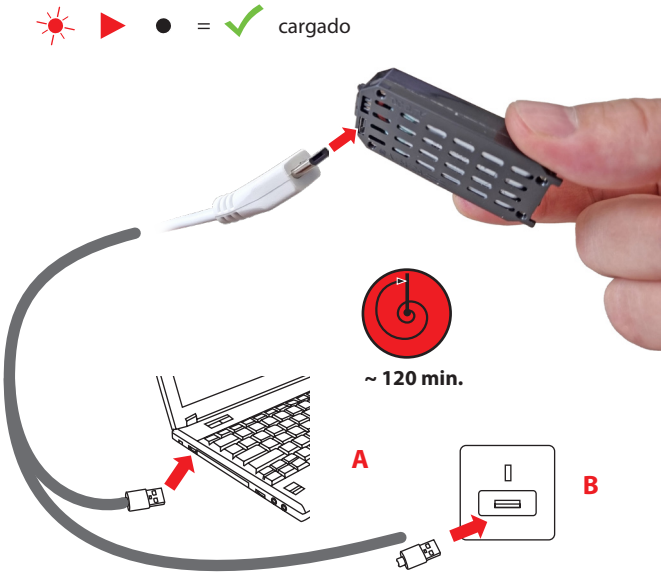
1. Afloje el tornillo del compartimento de las baterías en la parte posterior del control remoto y abra el compartimento de las baterías.
2. Inserte tres baterías AAA de 1,5 V (no incluidas) con la orientación correcta. Cierre el compartimento de las baterías y apriete el tornillo.

2 Cargar la batería

Antes de retirar la batería, asegúrese de que el cuadricóptero y el control remoto estén **apagados**.



La batería se encuentra en la base del cuadricóptero. Después de presionar el gancho de liberación (**1**), retire la batería del cuadricóptero (**2**).



Antes del primer uso, cargue la batería del cuadricóptero. Después de un tiempo de carga de aproximadamente **120 minutos**, el cuadricóptero puede volar durante unos **5-6 minutos**.

Cargue la batería a través de una PC o un adaptador de corriente USB:

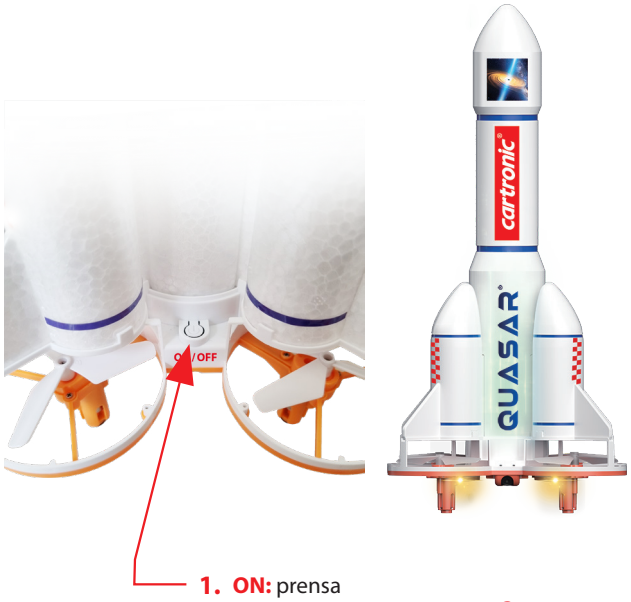
1. Conecte el cable USB al puerto USB de la batería y al puerto USB de la PC (**A**) o del adaptador de corriente USB (**B**).
2. El LED en el módulo de la batería se ilumina en rojo durante la carga. Se apaga una vez que el proceso de carga ha finalizado.

1. 2.

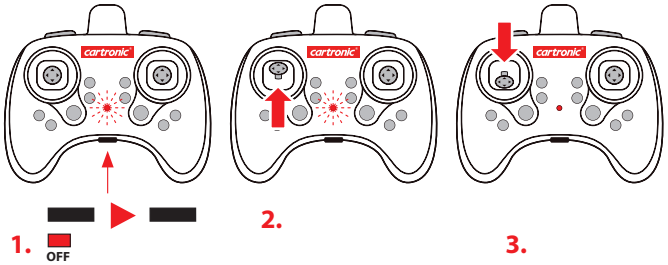


Vuelva a insertar el bloque de batería en el compartimento (**1**) y deje que el gancho de liberación encaje (**2**).

❸ Puesta en marcha



1. Para encender, presione el interruptor On/Off en el cuadricóptero hasta que las luces en y dentro del dispositivo parpadeen.
2. Coloque el cuadricóptero frente a usted en un suelo plano, con el interruptor On/Off apuntando hacia usted.

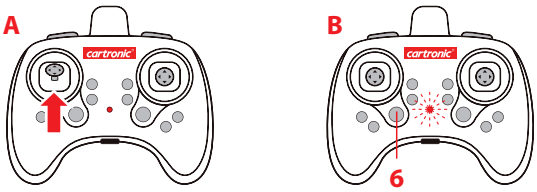


Encienda el control remoto ⏻ (**1.**). El LED rojo de control del mando parpadea. Moviendo la palanca de control izquierda completamente hacia arriba (**2**) y luego completamente hacia abajo, establezca la conexión entre el control y el cuadricóptero (**3**). Suena una señal acústica doble.

Las luces del cuadricóptero y el LED de control del mando ahora permanecen encendidos. El cuadricóptero está listo para volar.

En caso de mal funcionamiento, verifique la carga de las baterías y de la batería.

❹ Modo en vacío / Inicio automático



A. Modo en vacío: Presione hacia arriba la palanca de control izquierda **2** y suéltela. Las hélices del cuadricóptero giran, pero no despega. Después de 9–10 segundos de inactividad, las hélices se detienen.

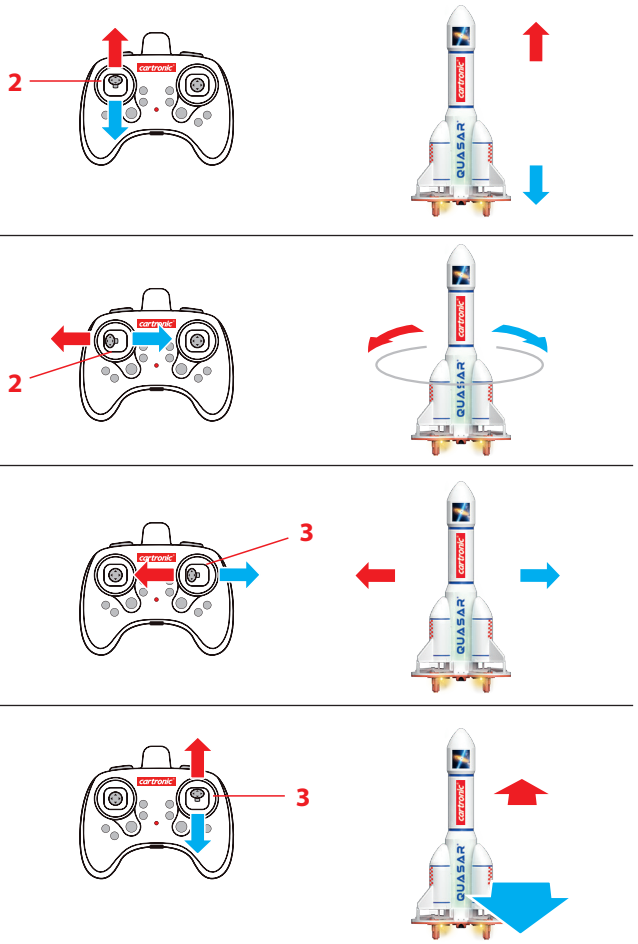
B. Al presionar el botón de inicio **6**, las hélices del cuadricóptero comienzan a girar y vuela automáticamente a una altura de aproximadamente 1,5 metros.

❺ Calibración



Si el cuadricóptero no asciende verticalmente después del despegue, puede corregirse tirando simultáneamente de las palancas de control izquierda y derecha hacia sus respectivas esquinas inferiores externas. El control remoto emite una señal acústica, las luces de control parpadean rápidamente y luego permanecen encendidas. La calibración está completa.

❻ Control del cuadricóptero



ES

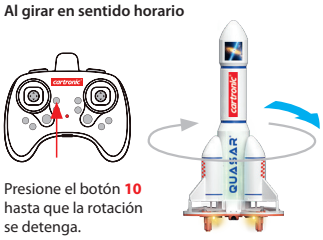
❼ Modo Headless / Función de retorno

Al presionar **brevemente** el botón **4**, el cuadricóptero entra en modo Headless. Suena una señal acústica desde el control remoto y las luces del cuadricóptero parpadean.

En el modo Headless, el cuadricóptero responde a los comandos de control **desde la perspectiva del piloto** siempre en la dirección en que se mueven las palancas, independientemente de cómo se haya girado previamente horizontalmente. Esto ayuda al principiante a maniobrar cuando ya no puede reconocer correctamente la orientación del cuadricóptero en el espacio. Al presionar nuevamente **brevemente** el botón **4**, se detiene el modo Headless.

❽ Ajuste fino / Trimado

Al girar en sentido horario



Presione el botón **10** hasta que la rotación se detenga.

Al girar en sentido antihorario



Presione el botón **11** hasta que la rotación se detenga.

Al derivar hacia la izquierda



Presione el botón **14** hasta que la deriva se detenga.

Al derivar hacia la derecha



Presione el botón **15** hasta que la deriva se detenga.

Al derivar hacia adelante



Presione el botón **13** hasta que la deriva se detenga.

Al derivar hacia atrás



Presione el botón **12** hasta que la deriva se detenga.

Una vez que el cuadricóptero ha sido llevado con éxito a la posición vertical desde una posición desviada durante el ajuste fino, suena una señal acústica larga.

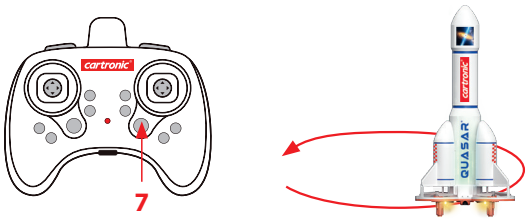
❾ Ajuste de velocidad

Al despegar el cuadricóptero, está de forma predeterminada en modo de baja velocidad (conmutación de 3 velocidades). Al presionar ligeramente el botón **9**, suena primero una señal acústica única para el modo de baja velocidad, luego una señal doble para el modo de velocidad media y una triple para el modo de alta velocidad.

❿ Función de parada de emergencia

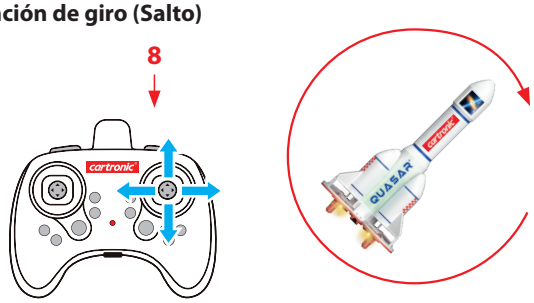
En caso de emergencia durante el vuelo, mantenga presionado el botón de parada de emergencia **6** para detener el dron y evitar posibles peligros.

⓫ Función de vuelo circular 360˚



Para hacer que el cuadricóptero vuele automáticamente en un círculo horizontal en posición vertical sin usar las palancas de control, mantenga presionado el botón de vuelo circular **7** y empuje la palanca de control derecha **3** en la dirección deseada en la que debe realizarse el movimiento circular. El cuadricóptero realizará entonces una trayectoria de vuelo circular de 360˚ en esa dirección.

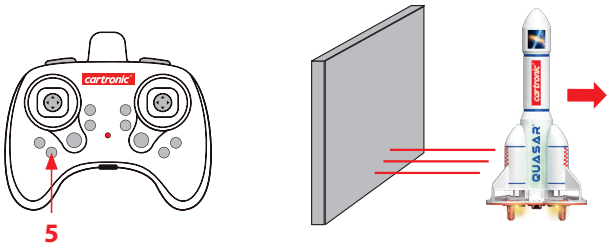
⓬ Función de giro (Salto)



A partir de una altura de vuelo de más de 3 metros, puede presionar el botón de giro **8** y mover la palanca de control derecha **3** en la dirección deseada en la que debe realizarse el giro. El cuadricóptero realizará entonces una rotación de 360˚ en esa dirección.

Nota: Cuando la batería está completamente cargada, tiene el mejor rendimiento de giro. Si la batería está baja, la función de giro de 360˚ se desactiva automáticamente.

⓭ Modo de evitación de obstáculos



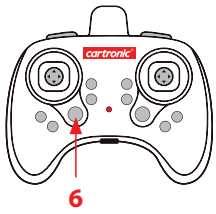
Para cambiar al modo de evitación de obstáculos, presione el botón **5**. Presione nuevamente para salir del modo. Los obstáculos se evitan en 2 lados y el cuadricóptero se desplaza en la dirección opuesta al obstáculo.

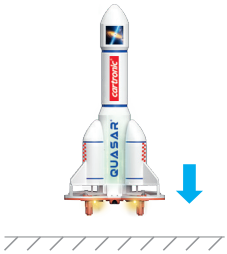
Se recomienda activar la función de evitación de obstáculos para uso en interiores con un área abierta de 6 x 6 metros o más. Cuando el cuadricóptero cambia al modo de evitación de obstáculos, la velocidad estándar es baja.

⓮ Protección contra descarga profunda de la batería durante el vuelo

Si durante el vuelo la luz LED parpadea lentamente y el control remoto emite una señal acústica, significa que la batería ha alcanzado un nivel bajo de carga. Se recomienda regresar y finalizar el vuelo.

15 Aterrizar y finalizar el vuelo

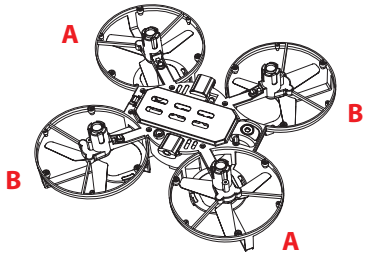


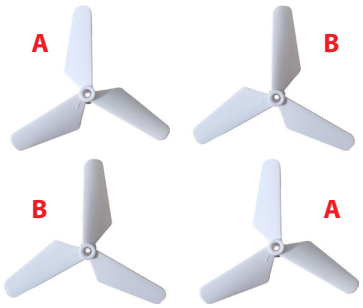


Para finalizar el vuelo, presione el botón **6** „Inicio/Aterrizaje“. El dron aterriza lentamente. Durante el aterrizaje, el dron puede ser dirigido hacia el punto de aterrizaje utilizando la palanca del acelerador y la palanca de dirección. Después del aterrizaje, las hélices se detienen.

Luego, primero apague el cuadricóptero y luego el control remoto. Se recomienda cargar completamente la batería antes del próximo vuelo.

16 Cambio de las hélices





Si las hélices del cuadricóptero están dañadas o deformadas, deben reemplazarse por las hélices de repuesto incluidas.

Al reemplazarlas, es esencial respetar las marcas con las letras „**A**“ y „**B**“ indicadas en las hélices; de lo contrario, el cuadricóptero no podrá despegar normalmente.

Nota:

Para consultas de servicio, diríjase exclusivamente a AUTEC AG: datos de contacto ver página 1. Repuestos en: www.cartronic.eu

Preguntas frecuentes (FAQ)

Problema	Causa	Solución
El cuadricóptero no responde	1. El cuadricóptero ha activado la protección contra subtensión. 2. Si la alimentación del control remoto es débil, el indicador de energía parpadea.	1. Cargue el dron. 2. Reemplace las baterías del control remoto.
La respuesta de vuelo del cuadricóptero no es lo suficientemente sensible	1. La alimentación del control remoto es débil. 2. Hay una interferencia con la misma frecuencia que la del control remoto.	1. Reemplace las baterías. 2. Cambie a otro lugar donde no haya interferencias con la misma frecuencia.
El cuadricóptero se desplaza lateralmente en una dirección al flotar	El cuadricóptero no está calibrado.	Calibre el dron hasta que esté centrado. Para más detalles, consulte el punto 5.
En modo sin cabeza, el cuadricóptero vuela hacia adelante	Esto es causado por colisiones.	Restablezca la dirección hacia adelante. Para más detalles, vea la sección „Modo sin cabeza“ en el punto 7.
El cuadricóptero no puede mantener la altitud, no se mueve hacia arriba y hacia abajo	1. El cuadricóptero no está calibrado. 2. Presión de aire inestable en condiciones climáticas extremas. 3. Colisión fuerte que causa una perturbación en los datos del giroscopio.	1. Calibre nuevamente el dron hasta que esté centrado. Consulte el punto 5 para más detalles. 2. Evite vuelos en condiciones climáticas adversas. 3. Calibre nuevamente el dron hasta que esté centrado.

Visite nuestra tienda en línea
para más productos emocionantes:
www.cartronic.eu

INDICACIONES DE SEGURIDAD

ES

Operación

No peque etiquetas en el helicóptero porque esto puede perturbar la recepción. Mantenga alejados de la hélice las manos, el cabello y la ropa suelta. No realice modificaciones ni reconstrucciones en el helicóptero.

Entorno de funcionamiento

Use el helicóptero sólo en un interior sin corriente de aire. No lo use al aire libre. Espacio necesario ~ 10 m (longitud) x 6 m (anchura) x 2,5 m (altura).

ATENCIÓN: ¡Peligro de lesiones de los ojos! Mantenga una distancia de seguridad mínima de 3 metros. En el entorno de funcionamiento no deben haber personas, animales ni otros obstáculos.

Mantenimiento

Controle regularmente si hay daños en el cable, la clavija y los rotores. No use el helicóptero si está dañado. Sustituya correctamente las piezas dañadas antes de una nueva puesta en funcionamiento. Evite el ensuciamiento del helicóptero. Desconecte el helicóptero y sepárelo del cable de carga antes de limpiarlo. Limpie el helicóptero sólo con un paño suave o un pincel suave. No emplee productos de limpieza ni disolventes.

Manejo de la batería de litio-polímero (LiPo)

Emplee para cargar sólo los cables de carga suministrados. Cada manipulación en el cable de carga puede producir graves daños. Compruebe regularmente si hay daños en los cables de carga y no use ningún cable de carga dañado. El helicóptero sólo se puede cargar en una base no inflamable, resistente al calor y no conductiva. Elimine todos los materiales combustibles y fácilmente inflamables del entorno de carga. Separe el acumulador del cable de carga después del procedimiento de carga.

Almacenamiento: Las baterías LiPo sólo se deben almacenar en estado cargado. Recargue de inmediato la batería después del vuelo y almacénela siempre cargada.

El fabricante no se responsabiliza por daños debidos a un uso incorrecto de la batería LiPo. No tire nunca las baterías LiPo en el fuego ni fuentes de calos similares. No trate nunca de abrir ni destruir la batería LiPo.

No guarde nunca el helicóptero y la batería LiPo en el coche ni en otro lugar donde la temperatura pueda subir por encima de 60°. En caso extremo la batería LiPo se puede calentar demasiado y explotar.

Evite la radiación solar directa.

- No tire nunca la batería LiPo al suelo.
- Evite un contacto de los polos positivo y negativo o con objetos de metal.
- No abra la batería LiPo.
- No use la batería LiPo en la cercanía de fuegos ni a temperaturas del entorno por encima de 80 °C.
- No sumerja la batería LiPo en agua ni mójela.
- No cargue la batería Lipo bajo radiación solar directa ni cerca de un fuego.
- No introduzca clavos ni objetos de metal en la LIPO.
- No aplaste ni golpee la LiPo.
- No tire ni lance la LiPo.
- No use la LiPo si está deformada o dañada.
- No suelde directamente en la LiPo.
- No cargue ni descargue la LiPo con la polaridad invertida.
- Evite que la LiPo contacte con el tomacorriente o el encendedor de cigarrillos en el coche.
- Use la LiPo sólo para su helicóptero y nunca para otra aplicación.
- No toque directamente con las manos una LiPo que se está derramando.
- Personas (inclusive niños) con limitaciones de sus capacidades físicas, sensoriales o mentales o con falta de experiencia y/o conocimiento no pueden usar el equipo, a no ser que sean supervisadas por una persona responsable por su seguridad o esta persona les haya dado instrucciones. Los niños se deben supervisar para asegurar que no jueguen con el equipo.

Comportamiento en caso de incendio con las baterías LiPo

En caso que las baterías LiPo se inflamen debido a circunstancias exteriores son obligatorias las siguientes medidas. Guarde la calma y actúe con prudencia. Bloquee el área de peligro. Exija de inmediato que todos los espectadores, transeúntes y otras personas abandonen el lugar de incendio en dirección contraria al viento. Encargue la eliminación de todos los objetos inflamables del área de peligro si fuera posible. No inhale los gases de incendio ni el humo. Peligro de intoxicación. No emprenda intentos de extinción con agua, peligro de explosión.

Como medios de extinción se apropian:

Arena seca, extintores de incendio, mantas extintoras, tapas a prueba de fuego de tamaño apropiado, agua salada. Acérquese al lugar de incendio con viento de espalda y use los medios de extinción de forma resuelta y conforme a las prescripciones, es decir eche la arena de extinción completamente y de una vez sobre el lugar de incendio y cubra herméticamente el lugar. Recoja el lugar de incendio sólo después del enfriamiento completo y un largo tiempo de espera (> 2 horas) y deseche los restos como residuo de contaminantes conforme a las prescripciones legales. Use guantes de protección para esto.

Pida la ayuda de los bomberos si tiene algunas dudas sobre sus intentos de extinción. (112).

MANEJO DE LAS BATERÍAS

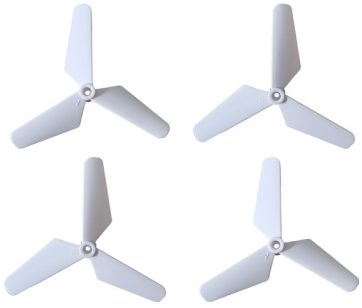
Las baterías y los acumuladores no se deben desechar en la basura doméstica porque son residuos peligrosos. El distribuidor/vendedor original está obligado por la ley a retornar las baterías usadas. Vd. puede entregar gratis las baterías después del uso a nuestro centro de ventas o al comercio en su cercanía o en los centros de recogida comunales. Compruebe regularmente las baterías y sáquelas después del uso para evitar un posible derrame. Coloque las baterías con la polaridad correcta. Sólo se deben emplear las baterías recomendadas. No cargue las baterías no recargables. Saque las baterías usadas del juguete y deséchelas conforme a las prescripciones del fabricante. No ponga en cortocircuito los bornes de conexión. Cargue las baterías recargables sólo bajo la supervisión de adultos. No se deben emplear diferentes tipos de baterías ni baterías nuevas y usadas juntas.

PIEZAS DE REPUESTO

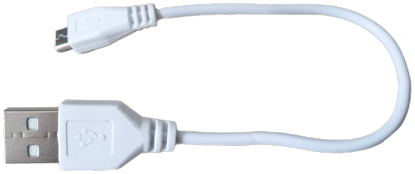
41960-010

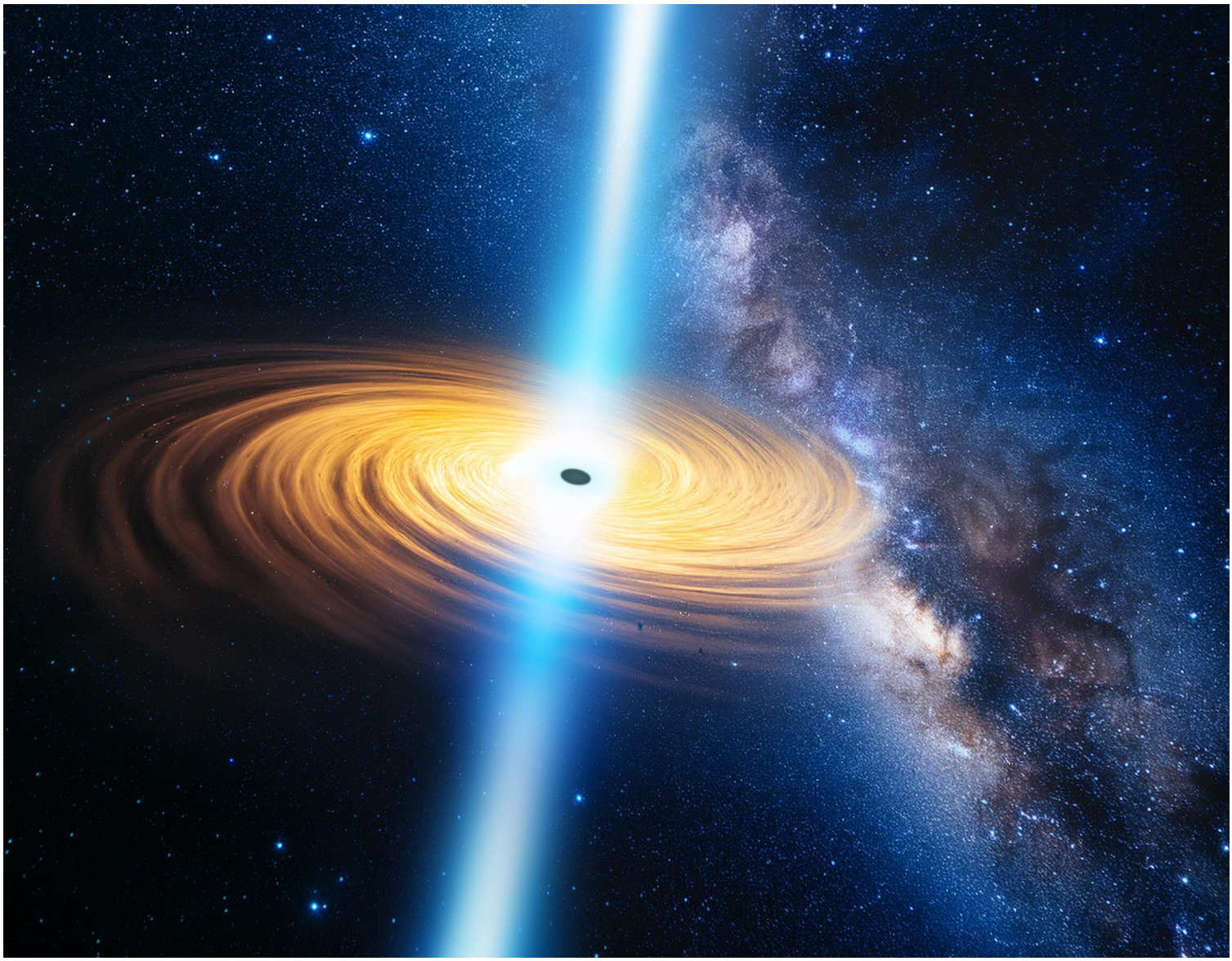


41960-020



41960-030





¿Qué es un QUASAR?

Un quásar es el núcleo activo de una galaxia, que aparece casi puntual en luz visible y se asemeja mucho a una estrella. Emite enormes cantidades de energía en diversas longitudes de onda. El nombre „quásar“ proviene del término inglés „quasi-stellar radio source“, que se puede traducir como „fuente de radio cuasi estelar“ o „fuente de radio parecida a una estrella“.

La radiación de un quásar es generada por un disco giratorio de materia luminosa, llamado disco de acreción, que rodea a un agujero negro supermasivo.

Según el conocimiento actual, en el centro de todas las galaxias con un abultamiento central se encuentra un agujero negro muy masivo, que puede tener masas de varios millones a miles de millones de veces la masa del Sol. Las galaxias activas se caracterizan porque el agujero negro central gana masa con el tiempo. Esto sucede porque la materia de la galaxia circundante, como el gas interestelar o las estrellas desgarradas, es atraída por la gravedad del agujero negro.

DE / A / CH **VEREINFACHTE EU-KONFORMITÄTSERKLÄRUNG**
Hiermit erklärt AUTEC AG, dass der Funkanlagentyp [41960] der Richtlinie 2014/53/EU entspricht. Der vollständige Text der EU-Konformitätserklärung ist unter der folgenden Internetadresse verfügbar: www.cartronic.eu/service/konformitaetserklaerungen/DoC_41960_24.pdf

GB / IE / NI **SIMPLIFIED EU DECLARATION OF CONFORMITY**
Hereby, AUTEC AG declares that the radio equipment type [41960] is in compliance with Directive 2014/53/EU. The full text of the EU declaration of conformity is available at the following internet address: www.cartronic.eu/service/konformitaetserklaerungen/DoC_41960_24.pdf

NL **VEREENVOUDIGDE EU-CONFORMITEITSVERKLARING**
Hierbij verklaar ik, AUTEC AG, dat het type radioapparatuur [41960] conform is met Richtlijn 2014/53/EU. De volledige tekst van de EU-conformiteitsverklaring kan worden geraadpleegd op het volgende internetadres: www.cartronic.eu/service/konformitaetserklaerungen/DoC_41960_24.pdf

FR / BE / CH **DECLARATION UE DE CONFORMITE SIMPLIFIEE**
Le soussigné, AUTEC AG, déclare que l'équipement radioélectrique du type [41960] est conforme à la directive 2014/53/UE. Le texte complet de la déclaration UE de conformité est disponible à l'adresse internet suivante: www.cartronic.eu/service/konformitaetserklaerungen/DoC_41960_24.pdf

IT / CH **DICHIARAZIONE DI CONFORMITÀ UE SEMPLIFICATA**
Il fabbricante, AUTEC AG, dichiara che il tipo di apparecchiatura radio [41960] è conforme alla direttiva 2014/53/UE. Il testo completo della dichiarazione di conformità UE è disponibile al seguente indirizzo Internet: www.cartronic.eu/service/konformitaetserklaerungen/DoC_41960_24.pdf

ES **DECLARACIÓN UE DE CONFORMIDAD SIMPLIFICADA**
Por la presente, AUTEC AG declara que el tipo de equipo radioeléctrico [41960] es conforme con la Directiva 2014/53/UE. El texto completo de la declaración UE de conformidad está disponible en la dirección Internet siguiente: www.cartronic.eu/service/konformitaetserklaerungen/DoC_41960_24.pdf

AUTEC® AG
toys and more

www.cartronic.eu

AUTEC AG
Daimlerstraße 61
D-90441 Nürnberg
Tel.: +49 911 9 66 10 - 0
Fax: +49 911 9 66 10 60
E-Mail: service@cartronic.de

08.2024 - 41960 - ob